# ALGEBRA LINEAL - Práctica N°3 - Primer cuatrimestre de 2004

#### Transformaciones lineales

Ejercicio 1. Determinar cuáles de las siguientes aplicaciones son lineales.

i) 
$$f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$$
,  $f(x_1, x_2, x_3) = (x_2 - 3.x_1 + \sqrt{2}.x_3, x_1 - \frac{1}{2}.x_2)$ 

ii) 
$$f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$$
,  $f(x_1, x_2) = (x_1 - x_2, 2.x_2, 1 + x_1)$ 

iii) 
$$f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$$
,  $f(x_1, x_2, x_3) = (2.x_1 - 7.x_3, 0, 3.x_2 + 2.x_3)$ 

iv) 
$$f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$$
,  $f(x_1, x_2) = (x_1 + x_2, |x_1|)$ 

- v)  $f:\mathbb{C}\to\mathbb{C}$ , f(z)=i.z (considerando a  $\mathbb{C}$  como  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial) vectorial)
- vi)  $f: \mathbb{C} \to \mathbb{C}$ , f(z) = i.Im(z) (considerando a  $\mathbb{C}$  como  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial y como  $\mathbb{C}$ -espacio vectorial)
- vii)  $f: \mathbb{C} \to \mathbb{C}$ ,  $f(z) = \overline{z}$  (considerando a  $\mathbb{C}$  como  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial y como  $\mathbb{C}$ -espacio vectorial)

viii) 
$$f: \mathbb{R}^{2\times 2} \to \mathbb{R}$$
,  $f\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = a_{11}.a_{22} - a_{12}.a_{21}$ 

ix) 
$$f: \mathbb{R}^{2\times 3} \to \mathbb{R}^3$$
,  $f\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} = (3.a_{13} - a_{23}, a_{11} + 2.a_{22} - a_{23}, a_{22} - a_{12})$ 

x) 
$$f: \mathbb{R}^{2\times 2} \to \mathbb{R}^{2\times 3}$$
,  $f\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{22} & 0 & a_{12} + a_{21} \\ 0 & a_{11} & a_{22} - a_{11} \end{pmatrix}$ 

xi) 
$$f: \mathbb{C}^{2\times 2} \to \mathbb{C}^{2\times 2}$$
,  $f\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \overline{a_{12}} \\ \overline{a_{21}} & a_{22} \end{pmatrix}$  (considerando a  $\mathbb{C}^{2\times 2}$  como  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial)

**Ejercicio 2.** Interpretar geométricamente las siguientes aplicaciones lineales  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ .

i) 
$$f(x,y) = (x,0)$$

ii) 
$$f(x,y) = (0,y)$$

iii) 
$$f(x,y) = (x, -y)$$

iv) 
$$f(x,y) = (\frac{1}{2}.(x+y), \frac{1}{2}.(x+y))$$

v) 
$$f(x,y) = (x.\cos t - y.\sin t, x.\sin t + y.\cos t)$$

#### Ejercicio 3.

i) Encontrar una función  $f: V \to V$  (para un K-espacio vectorial V conveniente) que cumpla f(v+w) = f(v) + f(w) para cualquier par de vectores  $v, w \in V$  pero que no sea una transformación lineal.

ii) Encontrar una función  $f:V\to V$  (para un K-espacio vectorial V conveniente) que cumpla f(k.v)=k.f(v) para cualquier escalar  $k\in K$  y cualquier vector  $v\in V$  pero que no sea una transformación lineal.

# Ejercicio 4. Probar la linealidad de las siguientes aplicaciones:

- i)  $tr: K^{n \times n} \to K$
- ii)  $t: K^{n \times m} \to K^{m \times n}, \ t(A) = A^t$
- iii)  $f: K^{n \times m} \to K^{r \times m}, \ f(A) = B.A$  donde  $B \in K^{r \times n}$
- iv)  $\delta: C^{\infty}(\mathbb{R}) \to C^{\infty}(\mathbb{R}), \ \delta(f) = f'$
- v)  $\epsilon_{\alpha}: K[X] \to K$ ,  $\epsilon_{\alpha}(f) = f(\alpha)$  donde  $\alpha \in K$
- vi)  $s: K^{\mathbb{N}} \to K^{\mathbb{N}}, \ s(\{a_i\}_{i \in \mathbb{N}}) = (0, a_1, a_2, \dots, a_n, \dots)$

## Ejercicio 5.

- i) Probar que existe una única transformación lineal  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  tal que f(1,1) = (-5,3) y f(-1,1) = (5,2). Para dicha f, determinar f(5,3) y f(-1,2).
- ii) ¿Existirá una transformación lineal  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  tal que f(1,1) = (2,6); f(-1,1) = (2,1) y f(2,7) = (5,3)?
- iii) Sean  $f, g: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  transformaciones lineales tales que

$$f(1,0,1) = (1,2,1), \quad f(2,1,0) = (2,1,0), \quad f(-1,0,0) = (1,2,1),$$
  
 $g(1,1,1) = (1,1,0), \quad g(3,2,1) = (0,0,1), \quad g(2,2,-1) = (3,-1,2).$ 

Determinar si f = q.

- iv) Hallar todos los  $a \in \mathbb{R}$  para los cuales exista una transformación lineal  $f : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  que satisfaga que f(1, -1, 1) = (2, a, -1),  $f(1, -1, 2) = (a^2, -1, 1)$  y f(1, -1, -2) = (5, -1, -7).
- v) Hallar una fórmula para todas las tranformaciones lineales  $f: \mathbb{R}_3[X] \to \mathbb{R}^3$  que satisfacen  $f(X^3+2X^2-X+4)=(6,5,3), \ f(3X^2+2X-5)=(0,0,-3), \ f(X^3-2X^2+3X-2)=(0,-1,1)$  y  $f(2X^3-3X^2+7)=(6,4,7).$

# Ejercicio 6.

- i) Calcular bases del núcleo y de la imagen para cada tranformación lineal del ejercicio 1. Decidir, en cada caso, si f es epimorfismo, monomorfismo o isomorfismo. En el caso que sea isomorfismo, calcular  $f^{-1}$ .
- ii) Clasificar las transformaciones lineales tr, t,  $\delta$ ,  $\epsilon_{\alpha}$  y s del ejercicio 4 en epimorfismos, monomorfismos e isomorfismos.

**Ejercicio 7.** Sean  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^4$ ,  $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2, x_1 + x_3, 0, 0)$  y  $g: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^2$ ,  $g(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1 - x_2, 2x_1 - x_2)$ . Calcular el núcleo y la imagen de f, de g y de  $g \circ f$ . Decidir si son monomorfismos, epimorfismos o isomorfismos.

**Ejercicio 8.** Sean  $g: V \to V'$  y  $f: V' \to V''$  transformaciones lineales. Probar:

- i)  $Nu(g) \subseteq Nu(f \circ g)$ .
- ii) Si  $Nu(f) \cap Im(g) = \{0\}$ , entonces  $Nu(g) = Nu(f \circ g)$ .
- iii)  $\operatorname{Im}(f \circ g) \subseteq \operatorname{Im}(f)$ .
- iv) Si Im(g) = V', entonces  $\text{Im}(f \circ g) = \text{Im}(f)$ .

# Ejercicio 9.

- i) Sean  $S, T \subset \mathbb{R}^4$  definidos por  $S = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) / x_1 + x_2 + x_3 = 0\} \text{ y } T = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) / 2.x_1 + x_4 = 0, x_2 x_3 = 0\}.$ ¿Existirá algún isomorfismo  $f : \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^4$  tal que f(S) = T?
- ii) ¿Existirá algún monomorfismo  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ ?
- iii) ¿Existirá algún epimorfismo  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$ ?
- iv) Sean  $v_1 = (1, 0, 1, 0), v_2 = (1, 1, 1, 0)$  y  $v_3 = (1, 1, 1, 1)$ . ¿Existirá alguna transformación lineal  $f : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^4$  tal que  $\{v_1, v_2, v_3\} \subset \text{Im}(f)$ ?

**Ejercicio 10.** Determinar si existe (y en caso afirmativo hallar) una transformación lineal  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^4$  que verifique  $\operatorname{Im}(f) = S$  y  $\operatorname{Nu}(f) = T$  en los siguientes casos:

i) 
$$S = \{(x_1, x_2, x_3, x_4)/x_1 + x_2 - x_3 + 2.x_4 = 0\}, T = \langle (1, 2, 1) \rangle$$

ii) 
$$S = \{(x_1, x_2, x_3, x_4)/x_1 + x_2 = 0, x_3 + x_4 = 0\}, T = <(1, -2, 1) >$$

**Ejercicio 11.** En cada uno de los siguientes casos encontrar una transformación lineal  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  que verifique lo pedido:

- i)  $(1,1,0) \in \text{Nu}(f) \text{ y dim}(\text{Im}(f)) = 1$
- ii)  $Nu(f) \cap Im(f) = \langle (1, 1, 2) \rangle$
- iii)  $f \neq 0$  y  $Nu(f) \subseteq Im(f)$
- iv)  $f \neq 0$  y  $f \circ f = 0$
- v)  $f \neq Id$  y  $f \circ f = Id$
- vi)  $Nu(f) \neq \{0\}, Im(f) \neq \{0\} y Nu(f) \cap Im(f) = \{0\}$

**Ejercicio 12.** Sea V un K-espacio vectorial de dimensión n y sea  $B = \{v_1, \ldots, v_n\}$  una base de V. Se define la aplicación  $\alpha_B : V \to K^n$  de la siguiente manera:

Si 
$$v = \sum_{i=1}^{n} x_i v_i$$
,  $\alpha_B(v) = (x_1, \dots, x_n)$ .

Probar que  $\alpha_B$  es un isomorfismo.

Observar que, teniendo en cuenta que la aplicación  $\alpha_B$  es tomar coordenadas en la base B, esto nos permite trabajar con coordenadas en una base en el siguiente sentido:

- i)  $\{w_1, \ldots, w_s\}$  es linealmente independiente en  $V \iff \{\alpha_B(w_1), \ldots, \alpha_B(w_s)\}$  es linealmente independiente en  $K^n$ .
- ii)  $\{w_1, \ldots, w_r\}$  es un sistema de generadores de  $V \iff \{\alpha_B(w_1), \ldots, \alpha_B(w_r)\}$  es un sistema de generadores de  $K^n$ .
- iii)  $\{w_1,\ldots,w_n\}$  es una base de  $V\iff \{\alpha_B(w_1),\ldots,\alpha_B(w_n)\}$  es una base de  $K^n$ .

Por ejemplo, para decidir si  $\{X^2 - X + 1, X^2 - 3.X + 5, 2.X^2 + 2.X - 3\}$  es una base de  $\mathbb{R}_2[X]$ , bastará ver si  $\{(1, -1, 1), (1, -3, 5), (2, 2, -3)\}$  es una base de  $\mathbb{R}^3$  para lo que se puede usar el método de triangulación.

Rehacer los items ii) y iii) de los ejercicios 34 y 35 de la práctica N°1 utilizando coordenadas.

**Ejercicio 13.** Sea V un K-espacio vectorial y sea  $f:V\to V$  una transformación lineal. Probar que  $f\circ f=f\iff f(v)=v \ \forall \,v\in \mathrm{Im}(f).$ 

Una transformación lineal que cumple esto se llama proyector.

**Ejercicio 14.** En cada uno de los siguientes casos construir un proyector  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  que cumpla:

- i)  $\operatorname{Im}(f) = \{(x_1, x_2, x_3)/x_1 + x_2 + x_3 = 0\}$
- ii) Nu(f) = { $(x_1, x_2, x_3)/x_1 + x_2 + x_3 = 0$ }
- iii)  $Nu(f) = \{(x_1, x_2, x_3)/3.x_1 x_3 = 0\}$  e  $Im(f) = \langle (1, 1, 1) \rangle$

**Ejercicio 15.** Sea V un K-espacio vectorial y sea  $f: V \to V$  un proyector. Probar:

- i)  $V = \text{Nu}(f) \oplus \text{Im}(f)$
- ii)  $g = id_V f$  es un proyector con Im(g) = Nu(f) y Nu(g) = Im(f)

**Ejercicio 16.** Sea V un K-espacio vectorial de dimensión n y sean S y T subespacios de V tales que  $V = S \oplus T$ . Probar que existe un único proyector  $f: V \to V$  tal que Nu(f) = S e Im(f) = T.

**Ejercicio 17.** Sea V un K-espacio vectorial y sea  $f:V\to V$  una transformación lineal. Se dice que f es nilpotente si  $\exists s\in\mathbb{N}\ /\ f^s=0$ .

i) Probar que si f es nilpotente, entonces f no es ni monomorfismo ni epimorfismo.

- ii) Si V es de dimensión n probar que f es nilpotente  $\iff f^n = 0$ . (Sugerencia: considerar si las inclusiones  $\operatorname{Nu}(f^i) \subseteq \operatorname{Nu}(f^{i+1})$  son estrictas o no).
- iii) Sea  $B = \{v_1, \dots, v_n\}$  una base de V. Se define la transformación lineal  $f: V \to V$  de la siguiente forma:

$$f(v_i) = \begin{cases} v_{i+1} & \text{si } 1 \le i \le n-1 \\ 0 & \text{si } i = n \end{cases}$$

Probar que  $f^n = 0$  y  $f^{n-1} \neq 0$ .

iv) Si  $V = \mathbb{R}^n$ , para cada i,  $2 \le i \le n$  construir una transformación lineal nilpotente  $f : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$  tal que  $f^i = 0$  y  $f^{i-1} \ne 0$ .

**Ejercicio 18.** Sea  $S = \langle (1, 1, 0, 1), (2, 1, 0, 1) \rangle \subseteq \mathbb{R}^4$ .

- i) Hallar una transformación lineal  $f: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^2$  tal que Nu(f) = S.
- ii) Hallar ecuaciones para S (usar i)).
- iii) Hallar un sistema de ecuaciones lineales cuyo conjunto de soluciones sea <(1,1,0,1),(2,1,0,1)>+(0,1,1,2).

#### Ejercicio 19.

- i) Sea  $S \subseteq K^n$  el conjunto de soluciones de un sistema lineal homogéneo. Encontrar una transformación lineal  $f: K^n \to K^n$  tal que Nu(f) = S.
- ii) Sea  $T \subseteq K^n$  el conjunto de soluciones de un sistema lineal no homogéneo. Encontrar una transformación lineal  $f: K^n \to K^n$  y  $x \in K^n$  tales que  $T = f^{-1}(x)$ .

**Ejercicio 20.** Sea  $f: V \to V$  una tranformación lineal y sean B, B' bases de V. Calcular  $|f|_{BB'}$  en cada uno de los siguientes casos:

i) 
$$V = \mathbb{R}^3$$
,  $f(x_1, x_2, x_3) = (3.x_1 - 2.x_2 + x_3, 5.x_1 + x_2 - x_3, x_1 + 3.x_2 + 4.x_3)$ ,  $B = B'$  la base canónica de  $\mathbb{R}^3$ 

ii) 
$$V = \mathbb{R}^3$$
,  $f(x_1, x_2, x_3) = (3.x_1 - 2.x_2 + x_3, 5.x_1 + x_2 - x_3, x_1 + 3.x_2 + 4.x_3)$ ,  
 $B = \{(1, 2, 1), (-1, 1, 3), (2, 1, 1)\}$  y  $B' = \{(1, 1, 0), (1, 2, 3), (-1, 3, 1)\}$ 

- iii)  $V = \mathbb{C}^2$ ,  $f(x_1, x_2) = (2.x_1 i.x_2, x_1 + x_2)$ , B = B' es la base canónica de  $\mathbb{C}^2$  como  $\mathbb{C}$ -espacio vectorial.
- iv)  $V = \mathbb{C}^2$ ,  $f(x_1, x_2) = (2.x_1 i.x_2, x_1 + x_2)$ ,  $B = B' = \{(1, 0), (0, 1), (i, 0), (0, i)\}$  considerando a  $\mathbb{C}^2$  como  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial.

v) 
$$V = \mathbb{R}_4[X], \ f(P) = P', \ B = B' = \{1, X, X^2, X^3, X^4\}$$

vi) 
$$V = \mathbb{R}_4[X], \ f(P) = P', \ B = B' = \{X^4, X^3, X^2, X, 1\}$$

vii) 
$$V = \mathbb{R}_4[X], \ f(P) = P', \ B = \{1, X, X^2, X^3, X^4\}$$
 y  $B' = \{X^4, X^3, X^2, X, 1\}$ 

- viii)  $V = \mathbb{R}^{2 \times 2}$ ,  $f(A) = A^t$ , B = B' la base canónica de  $\mathbb{R}^{2 \times 2}$ .
- ix) V, f y B = B' como en el ejercicio 17, iii)

**Ejercicio 21.** Sean  $B = \{v_1, v_2, v_3\}$  una base de  $\mathbb{R}^3$  y  $B' = \{w_1, w_2, w_3, w_4\}$  una base de  $\mathbb{R}^4$ . Sea  $f : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^4$  la transformación lineal tal que

$$|f|_{BB'} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1\\ -1 & 1 & -1\\ 2 & 1 & 4\\ 3 & -2 & 5 \end{pmatrix}$$

- i) Hallar  $f(3.v_1 + 2.v_2 v_3)$  ¿Cuáles son sus coordenadas en la base B'?
- ii) Hallar una base de Nu(f) y una base de Im(f).
- iii) Describir el conjunto  $f^{-1}(w_1 3.w_3 w_4)$ .

**Ejercicio 22.** Sea  $A \in K^{m \times n}$  y  $\theta_A : K^n \to K^m$  la transformación lineal definida por  $\theta_A(x) = A.x$ . Si  $E \ y \ E'$  son las bases canónicas de  $K^n$  y de  $K^m$  respectivamente, probar que  $|\theta_A|_{EE'} = A$ .

Ejercicio 23. Sean V y W K-espacios vectoriales y sea

$$\operatorname{Hom}(V, W) = \{ f : V \to W / f \text{ es lineal} \}.$$

- i) Probar que Hom(V, W) es un K-espacio vectorial con las operaciones naturales.
- ii) Si dim V = n y dim W = m, sean B y B' bases de V y de W respectivamente. Sea T: Hom $(V, W) \to K^{m \times n}$  la aplicación definida por  $T(f) = |f|_{BB'}$ . Probar que T es lineal y que es un isomorfismo. Calcular dim(Hom(V, W)).

**Ejercicio 24.** Sean V, W y U K-espacios vectoriales de dimensión finita y sean B, B' y B'' bases de V, W y U respectivamente. Se consideran las transformaciones lineales  $f: V \to W$  y  $g: W \to U$ . Probar que  $|g \circ f|_{BB''} = |g|_{B'B''}.|f|_{BB'}$ .

**Ejercicio 25.** Sean V y W K-espacios vectoriales de dimensión finita y sea  $f:V\to W$  lineal. Si B y B' son bases de V, y U y U' son bases de W, deducir del ejercicio anterior que  $|f|_{B'U'}=C(U,U').|f|_{BU}.C(B',B)$ .

**Ejercicio 26.** Sea V un K-espacio vectorial y  $B = \{v_1, v_2, v_3, v_4\}$  una base de V. Sea  $f: V \to V$  la transformación lineal tal que

$$|f|_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

6

- i) Calcular  $|f^{-1}|_B$
- ii) Calcular  $f^{-1}(v_1 2.v_2 + v_4)$

**Ejercicio 27.** En cada uno de los siguientes casos, hallar una matriz  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  para un n adecuado que verifique:

- i)  $A \neq I_n \text{ y } A^3 = I_n$
- ii)  $A \neq 0$ ;  $A \neq I_n$  y  $A^2 = A$

Ejercicio 28. Sea V un K-espacio vectorial de dimensión finita y sea B una base de V.

- i) Sea  $tr: \text{Hom}(V,V) \to K$  la aplicación definida por  $tr(f) = tr(|f|_B)$ . Probar que tr(f) no depende de la base B elegida.
  - tr(f) se llama la traza del endomorfismo f.
- ii) Probar que  $tr: \operatorname{Hom}(V,V) \to K$  es una transformación lineal.

**Ejercicio 29.** Sean  $B = \{v_1, v_2, v_3\}$ ,  $U = \{v_1 + v_3, v_1 + 2.v_2 + v_3, v_2 + v_3\}$  y  $U' = \{w_1, w_2, w_3\}$  bases de  $\mathbb{R}^3$ , y sea E la base canónica de  $\mathbb{R}^3$ . Sea  $f : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  la transformación lineal tal que

$$|f|_{BE} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$
 y  $|f|_{UU'} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ 

Determinar U'.

# Ejercicio 30.

i) Sea  $f: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^4$  la trasformación lineal definida por

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = (0, x_1, x_1 + x_2, x_1 + x_2 + x_3)$$

y sea v=(1,0,0,0). Probar que  $B=\{v,f(v),f^2(v),f^3(v)\}$  es una base de  $\mathbb{R}^4$ . Calcular  $|f|_B$ .

ii) Sea V un K-espacio vectorial de dimensión n y sea  $f:V\to V$  una tranformación lineal tal que  $f^n=0$  y  $f^{n-1}\neq 0$ . Probar que existe una base B de V tal que

$$(|f|_B)_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j+1 \\ 0 & \text{si no} \end{cases}$$

(Sugerencia: elegir  $v_1 \notin \text{Nu}(f^{n-1})$ ).

**Ejercicio 31.** Sea V un K-espacio vectorial de dimensión n y sea  $f:V\to V$  un proyector. Probar que existe una base B de V tal que

$$(|f|_B)_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \text{ ; } i \leq \dim(\operatorname{Im}(f)) \\ 0 & \text{si no} \end{cases}$$

(Sugerencia: ver Ejercicio 15.)

Ejercicio 32. Sea  $f: \mathbb{R}^5 \to \mathbb{R}^4$  definida por

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) = (2.x_1 - x_5, x_2 + 2.x_3, x_1 + x_4 + x_5, -x_1 + x_4 + x_5).$$

Encontrar bases B y B' de  $\mathbb{R}^5 y \mathbb{R}^4$  respectivamente tales que  $|f|_{BB'}$  sea una matriz diagonal.

**Ejercicio 33.** Sean V y W K-espacios vectoriales, dim V = n y dim W = m, y  $f: V \to W$  una transformación lineal tal que dim(Im(f)) = s. Probar que existen una base B de V y una base B' de W tal que

$$(|f|_{BB'})_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \ ; \ i \le s \\ 0 & \text{si no} \end{cases}$$

**Ejercicio 34.** Sea  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  definida por

$$f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2 - x_3, 2.x_1 - 3.x_2 + 2.x_3, 3.x_1 - 2.x_2 + x_3).$$

i) Determinar bases B y B' de  $\mathbb{R}^3$  tales que

$$|f|_{BB'} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

ii) Si A es la matriz de f en la base canónica, encontrar matrices  $C, D \in GL(3,\mathbb{R})$  tales que

$$C.A.D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Ejercicio 35. Calcular el rango de las siguientes matrices:

i) 
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 3 & -1 \\ 1 & -2 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 ii)  $A = \begin{pmatrix} 0 & 5 & 3 \\ 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ 

iii) 
$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & 4 & -1 & 0 \\ 3 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$
 iv)  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ 

**Ejercicio 36.** Calcular el rango de  $A \in \mathbb{R}^{3\times 3}$  para cada  $k \in \mathbb{R}$  siendo

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -k & -1 \\ -1 & 1 & k^2 \\ 1 & k & k-2 \end{pmatrix}.$$

8

#### Ejercicio 37.

- i) Sea  $A \in K^{m \times n}$  y sea  $S = \{x \in K^n \mid A.x = 0\}$ . Probar que  $\operatorname{rg}(A) + \dim(S) = n$ . (Esto significa que la dimensión del espacio de soluciones es igual a la cantidad de incógnitas menos la cantidad de ecuaciones independientes).
- ii) Sean  $A \in K^{m \times n}$ ,  $b \in K^m$ . Se considera el sistema A.x = b y sea  $(A \mid b)$  su matriz ampliada. Probar que A.x = b tiene solución  $\iff$   $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(A \mid b)$ .

**Ejercicio 38.** Sea  $A \in K^{m \times n}$ , rg(A) = s y sea  $T = \{x \in K^{n \times r} / A \cdot x = 0\}$ . Calcular la dimensión de T.

**Ejercicio 39.** Sean  $A \in K^{m \times n}$  y  $B \in K^{n \times r}$ . Probar que  $\operatorname{rg}(A.B) \leq \operatorname{rg}(A)$  y  $\operatorname{rg}(A.B) \leq \operatorname{rg}(B)$ .

Ejercicio 40. Sean  $A \in K^{m \times n}$ ,  $C \in GL(m, K)$  y  $D \in GL(n, K)$ .

- i) Probar que rg(C.A) = rg(A) = rg(A.D).
- ii) Deducir que rg(C.A.D) = rg(A).

**Ejercicio 41.** Sean  $A, B \in K^{m \times n}$ . Se dice que A es equivalente a B ( y se nota  $A \equiv B$ ) si existen  $C \in GL(m,K)$  y  $D \in GL(n,K)$  tales que A = C.B.D. Probar que E es una relación de equivalencia en E

Ejercicio 42. Sean  $A, D \in \mathbb{R}^{3\times 3}$ ,

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & -3 & 2 \\ 3 & -2 & 1 \end{pmatrix} \qquad y \qquad D = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

i) Determinar  $C_1$ ,  $C_2$ ,  $C_3$  y  $C_4 \in GL(3,\mathbb{R})$  tales que

$$C_1.A.C_2 = C_3.D.C_4 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

(Sugerencia: ver Ejercicio 34.)

ii) Determinar  $f \in \text{Hom}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$  y bases  $B, B', B_1$  y  $B_1'$  de  $\mathbb{R}^3$  tales que

$$|f|_{BB'} = A$$
 y  $|f|_{B_1B'_1} = D$ 

**Ejercicio 43.** Sean A,  $C \in K^{m \times n}$ . Probar que las siguientes afirmaciones son equivalentes:

- i)  $A \equiv C$ .
- ii)  $\exists f: K^n \to K^m$  tranformación lineal, bases B y  $B_1$  de  $K^n$  y bases B' y  $B'_1$  de  $K^m$  tales que  $|f|_{BB'} = A$  y  $|f|_{B_1B'_1} = C$ .
- iii) rg(A) = rg(C).

**Ejercicio 44.** Dadas A,  $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , decidir si existen matrices P,  $Q \in GL(n, \mathbb{R})$  tales que A = P.B.Q.

i) 
$$n = 2$$
;  $A = \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$ ;  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ 

ii) 
$$n = 2$$
;  $A = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 6 \end{pmatrix}$ ;  $B = \begin{pmatrix} 5 & 8 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ 

iii) 
$$n = 3$$
;  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ ;  $B = \begin{pmatrix} 3 & 8 & 5 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & 7 & 0 \end{pmatrix}$ 

iv) 
$$n = 3$$
;  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ ;  $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ 

**Ejercicio 45.** Sean  $A, B \in K^{n \times n}$ . Se dice que A es *semejante* a B (y se nota  $A \sim B$ ) si existe  $C \in GL(n,K)$  tal que  $A = C.B.C^{-1}$ .

- i) Demostrar que  $\sim$  es una relación de equivalencia en  $K^{n\times n}$ .
- ii) Probar que dos matrices semejantes son equivalentes. ¿Vale la recíproca?

**Ejercicio 46.** Sean  $A, C \in K^{n \times n}$ . Probar que las siguientes afirmaciones son equivalentes:

- i)  $A \sim C$ .
- ii)  $\exists f: K^n \to K^n$  tranformación lineal y bases B y B' de  $K^n$  tales que  $|f|_B = A$  y  $|f|_{B'} = C$

#### Ejercicio 47.

- i) Sean  $A, C \in K^{n \times n}$  tales que  $A \sim C$ . Probar que tr(A) = tr(C).
- ii) Sean  $A, C \in \mathbb{R}^{3\times 3}$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 3 & -5 \\ 4 & 1 & 3 \end{pmatrix} \qquad \text{y} \qquad C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

¿Existen  $f \in \text{Hom}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$  y bases B y B' de  $\mathbb{R}^3$  tales que  $|f|_B = A$  y  $|f|_{B'} = C$ ?

# Ejercicios de parciales

**Ejercicio 1.** Sea  $f: \mathbb{R}^{n \times n} \to \mathbb{R}^{n \times n}$  la transformación lineal definida por  $f(A) = 4.A - 2 \operatorname{tr}(A).I_n$ .

- i) Si n=2, probar que  $Nu(f) \oplus Im(f) = \mathbb{R}^{2\times 2}$ .
- ii) Si  $n \geq 3$ , probar que f es un isomorfismo.

**Ejercicio 2.** Se consideran los siguientes subespacios de  $\mathbb{R}^{2\times 2}$ :

$$S = \{ A \in \mathbb{R}^{2 \times 2} / tr(A) = 0 \}$$
 y  $T = \{ B \in \mathbb{R}^{2 \times 2} / B = B^t \}$ 

Hallar una transformación lineal  $f: \mathbb{R}^{2\times 2} \to \mathbb{R}^{2\times 2}$  que satisfaga **simultáneamente** f(S) = T, f(T) = S y  $f(v) \neq v$ ,  $\forall v \in T - \{0\}$ . (Justificar que la f hallada cumple todo lo pedido).

**Ejercicio 3.** Dadas  $B = \{X^2 + X, X, X^2 + X + 1\}$  y  $B' = \{X^2, 1, X\}$  bases de  $\mathbb{R}_2[X]$ , se considera la transformación lineal  $f : \mathbb{R}_2[X] \to \mathbb{R}_2[X]$  tal que

$$|f|_{B,B'} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & a & 1 \\ a & 1 & 2a - 2 \end{pmatrix}$$

Encontrar todos los  $a, b \in \mathbb{R}$  para los que f cumple simultáneamente

$$\dim(\mathrm{Nu}(f))=1 \quad \text{ y } \quad (b+1).X+b \in \mathrm{Im}(f).$$

**Ejercicio 4.** Sea  $A \in \mathbb{R}^{4 \times 2}$  y sea  $B \in \mathbb{R}^{2 \times 4}$  tales que  $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(B) = 2$ . Probar que  $\operatorname{rg}(A.B) = 2$ .

**Ejercicio 5.** Se consideran los siguientes subespacios de  $\mathbb{R}_3[X]$ :

$$S = \{ P \in \mathbb{R}_3[X]/P(1) = 0 \land P'(2) = 0 \}$$
  
$$T = \langle X^3 - 2X^2 + 2X - 2, 6X^2 - 12X + 4, 2X^3 + 2X^2 - 8X \rangle$$

i) Hallar una transformación lineal  $f: \mathbb{R}_3[X] \to \mathbb{R}_3[X]$  que satisfaga **simultáneamente** 

$$f(S+T) = S \cap T$$
,  $\operatorname{Im}(f) = T$  y  $f^2 = 0$ .

ii) Sea H un subespacio de dimensión 3 de  $\mathbb{R}_3[X]$  tal que dim $(H \cap T) = 1$ . Para **cualquier** transformación lineal f que cumpla las condiciones del ítem i) calcular f(H).