

### Problemas de contorno para la ecuación de segundo orden

Consideramos una ecuación diferencial lineal ordinaria de segundo orden

$$y'' + p_1(t) y' + p_2(t) y = p_3(t) \quad (1)$$

$t \in [a, b]$  ;  $p_1, p_2, p_3 \in C[a, b]$

buscamos una solución  $y = y(t)$  definida en  $[a, b]$  que satisfaga alguna de las siguientes condiciones

- Dirichlet:  $y(a) = \alpha$  ,  $y(b) = \beta$
- Newman:  $y'(a) = \alpha$  ,  $y'(b) = \beta$
- Periódica:  $y(a) = y(b)$  ,  $y'(a) = y'(b)$

Llamemos  $p(t) = \exp \left( \int p_1(x) dx \right)$

(  $\int a(x) dx$  significa una primitiva de  $a$  )

$$q(t) = - p_2(t) p(t)$$

$$r(t) = - p_3(t) p(t)$$

veamos que la ecuación (1) se puede escribir:

$$- \frac{d}{dt} \left[ p(t) \frac{dy}{dt} \right] + q(t).y = r(t) \quad (2)$$

en efecto desarrollando (2)

$$- p' y' - p y'' + q y = r$$

$$\text{pero } p'(t) = \exp \left( \int p_1(x) dx \right) p_1(t) = p(t).p_1(t)$$

$$\text{queda: } - p p_1 y' - p y'' - p p_2 y = - p p_3$$

dividiendo por  $p$  ( $p(t) > 0$ ) queda

$$- p_1 y' - y'' - p_2 y = - p_3$$

esto muestra que las soluciones de (1) y (2) son las mismas.

(2) se llama la forma divergencia

Obs:  $p(t) > 0$  y  $p \in C^1[a, b]$

Si tengo una ecuación de la forma (2):

Si  $p(t) > 0$  el problema se llama regular

Si  $p(t) > 0$  salvo en finitos puntos se llama singular

Ejemplos: 1)  $p = 1$  ,  $q = 0$  queda  $y'' = -r$

2) Ecuación de Legendre

$$(1 - t^2) y'' - 2t y' + \lambda y = 0 \quad (\lambda \in \mathbb{R}) \text{ en } [-1, 1]$$

$1 - t^2 \neq 0$  salvo en  $\pm 1$  (es singular)

en efecto para llevarla a la forma (1) hay que dividir por  $1-t^2$

$$y'' - \frac{2t}{1-t^2} y' + \frac{\lambda}{1-t^2} y = 0$$

$$\text{al hacer } p(t) = \exp \left( \int -\frac{2t}{1-t^2} dt \right) = \exp \left( \int \frac{du}{u} \right) = \exp(\log u) = u =$$

$$= 1-t^2 \quad (\text{poniendo } u = 1-t^2) \quad q(t) = -\lambda$$

y queda finalmente:

$$-\frac{d}{dt} \left[ (1-t^2) \frac{dy}{dt} \right] - \lambda y = 0$$

( aparece al hacer separación de variables en  $\Delta u = \lambda u$  en esféricas)

3) Ecuación de Bessel:

$$t^2 y'' + t y' + (t^2 - \nu^2) y = 0$$

( $t \geq 0$ ) ( $\nu \in \mathbb{R}$ )

( aparece al hacer separación de variables en  $\Delta u$  en cilíndricas)

#### Problema de Dirichlet:

con las hipótesis  $p \in C^1[a,b]$ ,  $q \in C^2[a,b]$  defino el operador

$$L(y) = (-py')' + qy$$

$$L: C^2[a,b] \rightarrow C[a,b]$$

considero el problema con condiciones de Dirichlet

$$\begin{cases} L(y) = r \text{ en } (a,b) \\ y(a) = \alpha, \quad y(b) = \beta \end{cases}$$

tomemos el operador L actuando en el sub-espacio

$$C_{0}^2[a,b] = \{ y \in C^2[a,b] : y(a) = y(b) = 0 \}$$

(si tuvieramos el problema con condiciones de Neuman consideramos el sub-espacio  $C_{,0}^2[a,b] = \{ y \in C^2[a,b] : y'(a) = y'(b) = 0 \}$ ,

si tuvieramos condiciones periódicas

$$C_{\text{per}}^2[a,b] = \{ y \in C^2[a,b] : y(a) = y(b); y'(a) = y'(b) \}$$

Vamos a ver que L restringido al subespacio  $C_{0}^2[a,b]$  (o  $C_{,0}^2$ ;  $C_{\text{per}}^2$  es autoadjunto (para el producto interno de la integral)

esto resultará inmediatamente de la

Formula de Green: Si  $y, z \in C^2[a, b]$

$$\int_a^b [ L(y) z - L(z) y ] dt = - p(y'z - z'y) \Big|_a^b$$

Dem:

$$\begin{aligned} & \int_a^b L(y) z dt - L(z) y dt = \\ & = \int_a^b (-py')' z + qy z - [ - (pz')' y + qzy ] dt = \\ & = \int_a^b (-py')' z + (pz')' y dt \end{aligned}$$

integrando por partes:

$$\begin{aligned} & = \int_a^b py'z' - p z'y' dt + (-py')z + pz'y \Big|_a^b = \\ & = 0 + -p (y'z - z'y) \Big|_a^b = -p (y'z - z'y) \Big|_a^b \end{aligned}$$

Teorema de la alternativa:

i) Supongamos que el problema de Dirichlet homogéneo

$$\begin{cases} L(y) = 0 & \text{(H)} \\ y(a) = y(b) = 0 \end{cases}$$

tiene como única solución  $y = 0$  en este caso el problema de Dirichlet no homogéneo

$$\begin{cases} L(y) = r & \text{(NH)} \\ y(a) = \alpha \quad y(b) = \beta \end{cases}$$

tiene solución única

ii) Si el problema de Dirichlet homogéneo (H) tiene una solución no nula entonces pueden ocurrir dos cosas:

- el no homogéneo (NH) no tiene solución
- o bien tiene infinitas soluciones

Dem: Sean  $y_1, y_2$  dos soluciones linealmente independientes de  $L(y) = 0$  propongo una solución particular de la forma

$$y_p(t) = c_1(t) \cdot y_1(t) + c_2(t) y_2(t)$$

(variación de parámetros) y reemplazo en la ecuación:

$$L(y) = (-py')' + qy = -p y'' - p' y' + qy$$

$$L(y_p) = L(c_1 y_1 + c_2 y_2) =$$

$$= -p (c_1'' y_1 + 2 c_1' y_1' + c_1 y_1'' + c_2'' y_2 + 2 c_2' y_2' + c_2 y_2'')$$

$$- p' (c_1' y_1 + c_2' y_1 + c_1 y_1' + c_2 y_2') + q (c_1 y_1 + c_2 y_2) =$$

$$= -p (c_1'' y_1 + 2 c_1' y_1' + c_2'' y_2 + 2 c_2' y_2') - p'(c_1' y_1 + c_2' y_1) = r$$

(usando que  $y_1, y_2$  son soluciones de  $L(y) = 0$ )

pedimos que  $c_1' y_1 + c_2' y_1 = 0$  con lo que queda

$$-p (c_1'' y_1 + 2 c_1' y_1' + c_2'' y_2 + 2 c_2' y_2') = r \quad (*)$$

derivando la condición  $c_1' y_1 + c_2' y_1 = 0$  tenemos

$$c_1'' y_1 + c_1 y_1'' + c_2'' y_2 + c_2 y_2'' = 0$$

de donde (\*) se transforma en

$$-p (-c_1' y_1' - c_2' y_2' + 2 c_1' y_1' + 2 c_2' y_2') = r$$

$$-p (c_1' y_1' + c_2' y_2') = r$$

volviendo a poner  $p_3 = -r/p$  tenemos que  $c_1', c_2'$  son las soluciones del sistema lineal

$$\begin{cases} c_1' y_1 + c_2' y_2 = 0 \\ c_1' y_1' + c_2' y_2' = p_3 \end{cases}$$

El determinante del sistema es el wronskiano

$$W = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix}$$

derivando  $W$  obtenemos

$$W' = \begin{vmatrix} y_1' & y_2' \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1'' & y_2'' \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ -p_1 y_1' - p_2 y_1 & -p_2 y_2' - p_3 y_2 \end{vmatrix} = -aW$$

de donde  $W = \frac{\bar{W}}{p} e^{-\int a(x) dx}$  con  $\bar{W} = p W$  constante

$k \neq 0$  pues  $y_1, y_2$  son l.i.

Resolvemos el sistema por la regla de Cramer:

$$c_1' = \frac{1}{W} \begin{vmatrix} 0 & y_2 \\ p_3 & y_2' \end{vmatrix} = \frac{p}{W} (-p_3 y_2) = \frac{1}{W} r y_2$$

$$c_2' = \frac{1}{W} \begin{vmatrix} y_1 & 0 \\ y_1' & p_3 \end{vmatrix} = \frac{p}{W} (p_3 y_1) = -\frac{1}{W} r y_1$$

tomamos pues:

$$c_1(t) = \frac{1}{W} \int_a^t r(\tau) y_2(\tau) d\tau$$

$$c_2(t) = -\frac{1}{W} \int_a^t r(\tau) y_1(\tau) d\tau$$

con estos valores de  $c_1$  y  $c_2$  se obtiene una solución particular.

Notemos que  $c_1(a) = c_2(a) = 0$

La solución general de  $L(y) = r$  será:

$$y = d_1 y_1 + d_2 y_2 + y_p = (c_1 + d_1)y_1 + (c_2 + d_2)y_2 = \bar{c}_1 y_1 + \bar{c}_2 y_2$$

con  $d_1, d_2$  dos constantes a determinar (usando las condiciones de contorno)

quedan las condiciones

$$y(a) = d_1 y_1(a) + d_2 y_2(a) = \alpha \quad [ \text{pues } c_1(a) = c_2(a) = 0 ]$$

$$y(b) = (c_1(b) + d_1)y_1(b) + (c_2(b) + d_2)y_2(b) = \beta$$

o sea que  $d_1, d_2$  deben ser las soluciones del sistema lineal:

$$\begin{cases} d_1 y_1(a) + d_2 y_2(a) = 0 \\ d_1 y_1(b) + d_2 y_2(b) = \beta - c_1(b) y_1(b) - c_2(b) y_2(b) = k \end{cases}$$

$$\text{donde } k = \beta + \frac{1}{W} \left[ \left( \int_a^b r(\tau) y_2(\tau) d\tau \right) y_1(b) - \left( \int_a^b r(\tau) y_1(\tau) d\tau \right) y_2(b) \right]$$

$$\text{la matriz del sistema es: } \begin{bmatrix} y_1(a) & y_2(a) \\ y_1(b) & y_2(b) \end{bmatrix}$$

Veamos cuál es la condición para que exista una solución no nula del problema homogéneo:  $y = k_1 y_1 + k_2 y_2$

$$\begin{cases} y(a) = k_1 y_1(a) + k_2 y_2(a) = 0 \\ y(b) = k_1 y_1(b) + k_2 y_2(b) = 0 \end{cases}$$

este es un sistema homogéneo con la misma matriz que antes

si el sistema lineal homogéneo tiene solución única  $\Rightarrow$  el determinante es distinto de cero  $\Rightarrow$  el sistema lineal no homogéneo tiene siempre solución única

Al revés si el sistema homogéneo tiene solución no trivial  $\Rightarrow$  el determinante es cero  $\Rightarrow$  el sistema no homogéneo o bien no tiene solución o bien tiene infinitas

Obs: El teorema vale con las hipótesis  $p \in C^1[a,b]$   $p > 0$  en  $(a,b)$  (puede anularse sólo en  $a$  o en  $b$ )  $q, r \in C[a,b]$

Obs: Se puede hacer lo mismo para condiciones de Newman o del tipo direccional

$$\begin{aligned} \alpha_1 y(a) + \alpha_2 y'(a) &= \alpha \\ \beta_1 y(b) + \beta_2 y'(b) &= \beta \end{aligned}$$

Teorema: Supongamos que el problema de Dirichlet homogéneo

$$\begin{cases} L(y) = 0 \\ y(a) = y(b) = 0 \end{cases} \quad (H)$$

tiene una solución  $\tilde{y} \neq 0$

Entonces el problema de Dirichlet no homogéneo:

$$\begin{cases} L(y) = r \\ y(a) = y(b) = 0 \end{cases} \quad (NH)$$

tiene infinitas soluciones  $\Leftrightarrow$  tiene una solución  $\Leftrightarrow r \perp \tilde{y}$

$$\text{es decir } \int_a^b r(t) \tilde{y}(t) dt = 0$$

Dem: Supongamos que tenemos una solución  $y_1 = \tilde{y}$  de  $L(y) = 0$

$\text{Nu}(L)$  tiene dimensión 2. Completamos a una base agregando otra solución  $y_2$  linealmente independiente con  $y_1$

Utilicemos las cuentas de la demostración del teorema anterior:

( $y_2$  no tiene que cumplir la condición de contorno)

$$y(a) = d_1 y_1(a) + d_2 y_2(a) = d_2 y_2(a) = 0$$

$$W(a) = \begin{vmatrix} y_1(a) & y_2(a) \\ y_1'(a) & y_2'(a) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & y_2(a) \\ y_1'(a) & y_2'(a) \end{vmatrix} = -y_2(a) y_1'(a)$$

como  $W(x) \neq 0 \forall x \in [a, b] \Rightarrow y_2(a) \neq 0 \Rightarrow$  debe ser  $d_2 = 0$

$$d_1 y_1(b) + d_2 y_2(b) = d_1 y_1(b) = k = \left( \int_a^b r(\tau) y_1(\tau) d\tau \right) y_2(b)$$

por el mismo razonamiento de antes  $W(b) = \begin{vmatrix} 0 & y_2(b) \\ y_1'(b) & y_2'(b) \end{vmatrix} = -y_2(b) \cdot y_1'(b) \neq$

$$\Rightarrow y_2(b) \neq 0 \text{ entonces } \int_a^b r(\tau) y_1(\tau) d\tau = 0$$

(si hay solución del problema no homogéneo  $y_1 \perp r$ )

Al revés si la integral es 0  $\Rightarrow d_1$  puede ser cualquiera y encontramos infinitas soluciones .