

ELEMENTOS DE CÁLCULO NUMÉRICO (Cs. BIOLÓGICAS)

Práctica N°5: Subespacios - Rango de una Matriz.

1. Determinar cuáles de los siguientes subconjuntos son subespacios del espacio vectorial dado:

- (a) $S \subset \mathbb{R}^2; S = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : 3x_1 - 2x_2 = 0\}$.
 - (b) $S \subset \mathbb{R}^2; S = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : x_1 x_2 = 0\}$.
 - (c) $S \subset \mathbb{R}^2; S = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : x_1^2 < -1\}$.
 - (d) $S \subset \mathbb{R}^3; S = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 = 0, x_3 - x_2 = 0\}$.
 - (e) $S \subset \mathbb{R}^3; S = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1^2 - 4x_2^2 = 0\}$.
 - (f) $S \subset \mathbb{R}^5; S = \{x \in \mathbb{R}^5 : x_1 - 2x_3 + x_5 = 0, 2x_1 + x_4 - 2x_5 = 0, 3x_1 - 2x_3 + x_4 - x_5 = 0\}$.
2. Para cada $a \in \mathbb{R}$ se considera el conjunto $S \subset \mathbb{R}^2$ dado por $S = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : x_1 - x_2 = a\}$. Graficar S y mostrar que S es un subespacio si y sólo si $a = 0$.
3. Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$. Probar que $S = \{v \in \mathbb{R}^n : A \cdot v^t = 0\}$, el conjunto de soluciones de un sistema de ecuaciones lineal homogéneo, es un subespacio de \mathbb{R}^n .
4. Dibujar los siguientes subconjuntos de \mathbb{R}^2 y analizar si son subespacios o no:
- (a) $S = \{t(1, 2) : t \in \mathbb{R}\}$.
 - (b) $S = \{t(1, 2) + (2, 2) : t \in \mathbb{R}\}$.
 - (c) $S = \{t(1, -2) + (-2, 4) : t \in \mathbb{R}\}$.
 - (d) $S = \{s(1, 2) + t(2, 2) : s, t \in \mathbb{R}\}$.
 - (e) $S = \{s(1, 2) + t(2, 4) : s, t \in \mathbb{R}\}$.
 - (f) $S = \{s(1, 2) + t(2, 2) : s, t \in \mathbb{R} \text{ con } s + t = 1\}$.
5. Sea \mathbb{V} un espacio vectorial real y sean v_0, v_1 y $v_2 \in \mathbb{V}$.
- (a) Probar que $S = \{t \cdot v_0 : t \in \mathbb{R}\}$ es un subespacio de \mathbb{V} .
 - (b) Probar que $T = \{s \cdot v_1 + t \cdot v_2 : s, t \in \mathbb{R}\}$ es un subespacio de \mathbb{V} .
 - (c) Describir geométricamente los subespacios S y T .
6. Se consideran los vectores de \mathbb{R}^2 $v_1 = (2, 3)$ y $v_2 = (1, -1)$. Determinar si $u = (1, 2)$ es combinación lineal de v_1 y v_2 . ¿Qué sucede con $w = (0, 0)$?
7. Analizar si $v \in S$ o no en cada uno de los siguientes casos:
- (a) $S = \langle(1, 2, 3)\rangle; v = (\frac{3}{5}, \frac{6}{5}, \frac{9}{5})$.
 - (b) $S = \langle(1, 2, 3), (\frac{1}{2}, 1, \frac{3}{2})\rangle; v = (-5, -10, -15)$.
 - (c) $S = \langle(1, -1, 2, 1), (2, 1, 3, 0)\rangle; v = (0, -3, 1, 1)$.

8. En cada caso, hallar dos subespacios distintos de \mathbb{R}^3 con las condiciones:

- (a) que contenga al vector $v = (1, 2, 3)$.
 - (b) que contenga al vector $v = (1, 1, 0)$ y no contenga al vector $w = (0, 1, 1)$.
9. Analizar si los siguientes conjuntos de vectores generan \mathbb{R}^n o no:
- (a) $n = 2, \{(1, 1), (1, -1)\}$.
 - (b) $n = 2, \{(-1, 1), (2, -2)\}$.
 - (c) $n = 2, \{(1, 1), (1, -1), (3, 4)\}$.
 - (d) $n = 3, \{(1, 1, -1), (0, 1, 1), (1, 2, 1)\}$.
 - (e) $n = 3, \{(1, 1, -1), (0, 1, 1), (1, 2, 0)\}$.
 - (f) $n = 3, \{(1, 1, -1), (0, 1, 1), (1, 2, 1), (3, 2, 1)\}$.
 - (g) $n = 5, \{(1, 1, 1, 1, 1), (2, 3, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 2, 1)\}$.

10. Hallar un sistema de generadores para cada uno de los siguientes subespacios
- $S \subset \mathbb{R}^3; S = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 = 0, x_3 - x_2 = 0\}.$
 - $S \subset \mathbb{R}^5; S = \{x \in \mathbb{R}^5 : x_1 - 2x_3 + x_5 = 0, 2x_1 + x_4 - 2x_5 = 0, 3x_1 - 2x_3 + x_4 - x_5 = 0\}.$
 - $S = \{s(1, 2) + t(2, 2) : s, t \in \mathbb{R}\}.$
 - $S = \langle(1, 1, -1), (0, 1, 1), (1, 2, 0)\rangle.$
11. Analizar la dependencia o independencia lineal de los siguientes conjuntos de vectores de \mathbb{V} , un espacio vectorial real.
- $\{(1, -3, 5), (-2, 2, 1), (-1, -1, 6)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^3.$
 - $(1, 2, 3, 4, 5); \mathbb{V} = \mathbb{R}^5.$
 - $\{(1, 2, 2, -1), (0, 2, -2, -3), (1, 1, 0, 2), (0, 1, -1, 0)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^4.$
 - $\{(1, 1, -1), (0, 1, 1), (1, 2, 0)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^3.$
 - $\{(1, 1, -1), (0, 1, 1), (1, 2, 1), (3, 2, 1)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^3.$
 - $\{v\} \text{ con } v \in \mathbb{V}; \{v_1, v_2\} \text{ con } v_1, v_2 \in \mathbb{V}.$
 - $\{v_1, v_2, \dots, v_n, 0\} \text{ con } v_1, v_2, \dots, v_n, 0 \in \mathbb{V}.$
12. Hallar (si es posible) tres vectores de \mathbb{R}^3 linealmente dependientes de manera tal que dos cualesquiera de ellos sean linealmente independientes.
13. Determinar todos los $k \in \mathbb{R}$ para los cuales los siguientes conjuntos de vectores resultan linealmente independientes en \mathbb{V} :
- $\{(0, -1, k), (1, -1, 2), (-1, 0, 2)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^3.$
 - $\{(1, -1, 2), (k+1, k, k+6), (k, k+1, 1)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^3.$
 - $\{(k-2, k, 1, 0), (0, k, 0, 0), (1, 1, 0, k-1), (2, -1, -1, k-1)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^4.$
14. Analizar si los siguientes conjuntos de vectores son o no base del espacio \mathbb{V} . En el caso que no sean base, analizar la posibilidad de extraer una base o bien de extender a una base de \mathbb{V} .
- $\{(1, 0, 1), (1, 0, -1)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^3.$
 - $\{(1, 1, 2), (0, 1, 1), (0, 0, 0)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^3.$
 - $\{(1, 1, 2), (0, 1, 1), (2, 3, 3)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^3.$
 - $\{(1, 0, 1), (1, 0, -1), (0, 0, 1), (1, 1, 1)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^3.$
 - $\{(1, 1, 1, 1, 1), (2, 3, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 2, 1)\}; \mathbb{V} = \mathbb{R}^5.$
15. Hallar bases y determinar la dimensión de cada uno de los subespacios del ejercicio 10.
16. Sea $S = \langle(0, -1, k), (1, -1, 0), (-1, 0, 2)\rangle$. Estudiar la dimensión y dar una base del subespacio S en función de k .
17. Para los siguientes subespacios S y T hallar una base de S , T , $S \cap T$ y $S + T$. ¿Qué relación existe entre las dimensiones de estos cuatro subespacios?
- $S = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 + x_2 + x_3 = 0, x_1 - x_2 = 0\},$
 $T = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 = 0, x_2 - x_4 = 0, x_1 - x_3 + x_4 = 0\}.$
 - $S = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 + 2x_2 - x_3 = 0\}, T = \langle(1, 1, 1), (0, -2, 0)\rangle.$
 - $S = \langle(1, 1, 2), (1, -1, 0)\rangle, T = \langle(2, 0, -1), (-1, 0, \frac{1}{2})\rangle.$
 - $S = \langle(1, 2, 3, -1), (0, -1, 2, 0), (2, 0, 1, 2), (-1, -2, -1, 1)\rangle,$
 $T = \langle(1, 2, 1, 3), (0, -1, 0, 2), (2, 0, 2, 1), (-1, -1, -1, -2)\rangle.$

18. Para los subespacios de \mathbb{R}^4 $S = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 - x_3 - x_4 = 0, -2x_2 + x_3 - x_4 = 0\}$ y $T = \langle(0, 1, 2, 0), (1, 2, 0, \lambda)\rangle$:

- (a) hallar todos los valores de $\lambda \in \mathbb{R}$ tales que $S \cap T \neq \{0\}$.
- (b) para cada valor λ hallado en (a), encontrar una base de $S \cap T$.

19. Para $S = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 + x_2 + x_4 = 0, x_2 - x_4 = 0\}$ y $T = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 + x_2 + x_3 = 0\}$ subespacios de \mathbb{R}^4 :

- (a) Hallar todos los valores de a y $b \in \mathbb{R}$ para los cuales $(1, a, -2, b) \in S \cap T$.
- (b) Dar dos bases distintas de $S \cap T$.
- (c) Decidir si es posible dar tres vectores linealmente independientes en el subespacio $S \cap T$.

20. Para los subespacios de \mathbb{R}^4 ; $S = \{x \in \mathbb{R}^4 : 2x_1 - 5x_2 + 5x_3 - x_4 = 0, x_2 + x_3 + x_4 = 0\}$ y $T = \langle(2, -1, -1, 3), (1, 1, 0, -2), (4, 1, -1, -1)\rangle$:

- (a) Hallar \mathcal{B}_1 una base del subespacio $S \cap T$.
- (b) Extender la base \mathcal{B}_1 a una base de S . Hacer lo mismo para una base de T .
- (c) Hallar \mathcal{B}_2 una base del subespacio $S + T$ que contenga a \mathcal{B}_1 .
- (d) Extender \mathcal{B}_2 a una base de \mathbb{R}^4 .

21. Dadas las matrices $A = (1, 1, 0, 1)$; $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 8 & 7 \end{pmatrix}$; $C = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$; $D = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 0 \\ 4 & -5 & 1 \\ 2 & -1 & 3 \end{pmatrix}$

$$E = \begin{pmatrix} 6 & 1 \\ 2 & 4 \\ 1 & 6 \\ 6 & 0 \end{pmatrix}; \quad F = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 8 \\ 5 & 10 \\ 9 & 18 \end{pmatrix}; \quad G = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & -2 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad H = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 7 \\ 2 & 5 & 9 \\ 2 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

- (a) calcular la dimensión y una base del espacio fila; del espacio columna y del núcleo.
- (b) calcular el rango.
- (c) repetir los ítems (a) y (b) para las respectivas matrices transpuestas.

22. Para las matrices en $\mathbb{R}^{3 \times 4}$, $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 6 \\ 4 & -2 & -2 & 1 \\ 2 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ y $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & 3 \\ 1 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$,

hallar una base y la dimensión de los subespacios $N(A)$, $N(B)$, $N(A) \cap N(B)$ y $N(A) \cap N(A^t \cdot A)$.

23. Sea $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$.

- (a) Si $m = n = 10$ y $rg(A) = 6$; calcular $dim(N(A))$.
- (b) Si $m = 7$, $n = 8$ y $rg(A) = 2$; calcular $dim(N(A))$.
- (c) Si $m = 4$, $n = 5$ y $dim(N(A)) = 3$; calcular $rg(A)$.
- (d) Si $m = 3$, $n = 5$ y $dim(E_C(A^t)) = 3$; calcular $dim(N(A))$.
- (e) Si $m = 3$, $n = 4$ y $dim(E_C(A)) = 2$; calcular $dim(N(A))$.
- (f) Si $m = n = 4$ y $dim(E_C(A)) + dim(E_C(A^t)) = 6$; calcular $dim(N(A))$.

24. Sea $A \in \mathbb{R}^{4 \times 5}$ la matriz $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 6 & 1 & 9 \\ 2 & 2 & 0 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 3 & 1 & 5 \\ 2 & 0 & 6 & 0 & 8 \end{pmatrix}$

- (a) Hallar una base y la dimensión de $E_C(A)$.
(b) Calcular los subespacios $\dim(N(A))$, $\dim(N(A^t))$, $\dim(E_F(A))$, $\text{rg}(A)$ y $\text{rg}(A^t)$

25. Sea $A \in \mathbb{R}^{4 \times 3}$ la matriz $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & -2 \\ 1 & 2 & -3 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$ y S el sistema $S : \begin{cases} ax + y + bz = 0 \\ 2ax - y + bz = 0 \end{cases}$.

Hallar a y b tales que el subespacio $N(A)$ coincida con el espacio de soluciones de S .

26. Sea $A \in \mathbb{R}^{4 \times 3}$ una matriz tal que $\dim(N(A)) = 1$ y sea $b \in \mathbb{R}^{4 \times 1}$. Determinar el rango de la matriz ampliada $[A|b] \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$ para que el sistema $A \cdot x = b$ tenga solución.

27. Sea $A \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$ una matriz tal que $\text{rg}(A) = 2$.

- (a) Determinar si el sistema $A \cdot x = b$ tiene solución no nula.
(b) Calcular la dimensión del espacio de soluciones del sistema $A^t \cdot x = 0$.

28. Sea $A \in \mathbb{R}^{3 \times 4}$ la matriz $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 0 & b \end{pmatrix}$.

- (a) Determinar el valor de $b \in \mathbb{R}$ que hace que $\text{rg}(A) = 2$.
(b) Para el valor de b hallado, analizar si $v = (3, 2, 2) \in E_C(A)$ y hallar una base de $N(A^t)$.

29. Para cada uno de los siguientes subespacios S , hallar $m, n \in \mathbb{N}$; y $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ tales que $N(A) = S$.

- (a) $S = \langle (1, 3) \rangle$. (c) $S = \langle (1, 3, 1), (-2, 1, 0), (-1, 4, 1) \rangle$.
(b) $S = \langle (1, 3, 1), (-2, 1, 0) \rangle$. (d) $S = \langle (1, 3, 1, -2), (-2, 1, 0, 3), (-1, 4, 1, 1), (3, 2, 1, -5) \rangle$.

30. Para los subespacios de \mathbb{R}^4 $S = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 + x_3 + x_4 = 0\}$ y $T = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 - x_4 = 0\}$:

- (a) Hallar la dimensión y una base \mathcal{B} de $S \cap T$.
(b) Dar tres vectores distintos de \mathbb{R}^4 que no sean combinación lineal de los elementos de \mathcal{B} .
(c) Hallar $m, n \in \mathbb{N}$; y $A, B \in \mathbb{R}^{m \times n}$ dos matrices distintas tales que $A \cdot v^t = B \cdot v^t = 0$ para todo $v \in S \cap T$.

31. Sea $A \in \mathbb{R}^{3 \times 4}$ la matriz $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 4 & 8 & 6 \end{pmatrix}$ y sean $B \in \mathbb{R}^{4 \times 3}$ y $C \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ son dos matrices tales que $(A \cdot B) \cdot C = C \cdot (A \cdot B) = I$.

Calcular $\text{rg}(A \cdot B \cdot A)$, $\dim(N(A \cdot B \cdot A))$ y hallar una base de $N(A \cdot B \cdot A)$.

32. Dados los subespacios de \mathbb{R}^3 , $S = \{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 - x_2 + x_3 = 0, -4x_1 - 2x_2 - 2x_3 = 0\}$ y $T = \langle (2, 3, -1), (-2, 1, 5), (4, 2, -6) \rangle$:

- (a) Probar que $T \subset S$.
(b) Calcular $\dim(S)$, $\dim(T)$ y decidir si vale la igualdad $T = S$ o no.

33. Dados los subespacios de \mathbb{R}^4 , $S = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 - 2x_2 + x_3 = -x_1 + 2x_2 + (\alpha + 2)x_3 + x_4 = 0\}$ y $T = \{x \in \mathbb{R}^4 : -x_1 + (\alpha^2 - 7)x_2 - x_3 + 2x_4 = x_1 + (\alpha^2 - 11)x_2 + (2\alpha + 7)x_3 + 2x_4 = 0\}$

- (a) Calcular $\dim(S \cap T)$ es términos del valor α .
(b) Para cada α tal que $\dim(S \cap T) = 1$, hallar una base de $S \cap T$.
(c) Para cada α tal que $\dim(S \cap T) = 2$, hallar una base de $S + T$.

34. Sea $A \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$ la matriz $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & (k+2) & (k+3) \\ -1 & (k^2-7) & -1 & (-2k-6) \\ 1 & (k^2-11) & (2k+7) & (k-9) \end{pmatrix}$.

- (a) Hallar **todos** los $k \in \mathbb{R}$ para los cuales $\dim(N(A)) = \dim(E_F(A^t))$.
 - (b) Para cada k hallado, calcular una base de $N(A)$ y una base de $N(A^t)$.
35. Sean S y T subespacios de \mathbb{R}^6 tales que $\dim(S) = 3$ y $\dim(T) = 4$.
- (a) Decidir si las siguientes situaciones son posibles o no:
 - (i) $S \subset T$.
 - (ii) $\dim(S + T) = 7$.
 - (iii) $\dim(S \cap T) = 4$.
 - (iv) $S \cap T = \emptyset$.
 - (b) Si $\dim(S \cap T) = 3$, ¿qué puede decirse de S y T ?
 - (c) Si $\dim(S + T) = 4$, ¿qué puede decirse de S y T ?
 - (d) Si $S \subset T$, calcular $\dim(S + T)$ y $\dim(S \cap T)$.
36. Sean $P \in \mathbb{R}^{5 \times 5}$ y $Q \in \mathbb{R}^{5 \times 3}$ tales que $\text{rg}(P) + \dim(N(Q)) = 6$ y $\dim(E_F(P^t)) = 5$.
- (a) Calcular $\dim(N(P))$, $\text{rg}(P)$, $\dim(N(Q))$ y $\text{rg}(Q)$.
 - (b) Calcular $\dim(E_C(Q^t \cdot P^{-1}))$.
 - (c) Calcular $\dim[N((W \cdot P^{199})^t)]$, si $W \in \mathbb{R}^{4 \times 5}$ es una matriz tal que $\dim(N(W)) = 3$.