

ELEMENTOS DE CÁLCULO NUMÉRICO (B) - Primer cuatrimestre 2008

Ejercicios adicionales - Primera parte

Determinar (con justificaciones claras o contraejemplos) la validez o falsedad de las siguientes afirmaciones.

- Dado $u \in \mathbb{R}^2$, existe un único $v \in \mathbb{R}^2$ de norma 1 tal que u y v son perpendiculares.
 - Sean u y $v \in \mathbb{R}^2$ perpendiculares, con $\|u\| = \|v\| = 1$. Entonces $u + v$ es perpendicular a $u - v$.
- Dados u y v no nulos en \mathbb{R}^3 tales que $u \neq \lambda v$, $\lambda \in \mathbb{R}$, el conjunto de todos los $w \in \mathbb{R}^3$ que son perpendiculares a u y v **simultáneamente** es una recta.
- Sean $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y $b \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ tal que $Ax = b$ tiene solución única. Si $Ay = Az$ entonces $y = z$.
- Dadas $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ tales que B es invertible:
 - si el sistema $B.A.x = 0$ es compatible indeterminado, entonces $A.x = 0$ es compatible indeterminado.
 - si el sistema $B.A.x = 0$ es compatible determinado, entonces $A.x = b$ es compatible determinado para todo $b \in \mathbb{R}^n$.
 - si el sistema $B.A.x = b$ es incompatible, entonces $A.x = b$ es incompatible.
 - si el sistema $A.B.x = b$ es incompatible, entonces $A.x = b$ es incompatible.
- Si $AB = 0$ con $A, B \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$, entonces $A = 0$ o $B = 0$.
- Si $A \in \mathbb{R}^{2 \times 1}$ es no nula entonces existe $B \in \mathbb{R}^{1 \times 2}$ tal que AB es invertible.
 - Si $B \in \mathbb{R}^{1 \times 2}$ es no nula entonces existe $A \in \mathbb{R}^{2 \times 1}$ tal que BA es invertible.
- Si $A = \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^2$ no es la matriz nula y $B \in \mathbb{R}^{1 \times 2}$, entonces el sistema $AB \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -b \\ a \end{bmatrix}$ es incompatible.
- Dados tres puntos distintos en $\mathbb{R}^{3 \times 3}$, siempre existe un **único** plano que los contiene.
- Sean π_1, π_2 y π_3 planos en \mathbb{R}^3 tales que $\pi_2 \cap \pi_3 = L_1$, $\pi_1 \cap \pi_3 = L_2$ y $\pi_1 \cap \pi_2 = L_3$ con L_1, L_2 y L_3 tres rectas distintas. Entonces la intersección de los tres planos $\pi_1 \cap \pi_2 \cap \pi_3$ es un punto.
- Si v_1, v_2, v_3 son vectores en \mathbb{R}^n tales que $v_3 \in \langle v_1, v_2 \rangle$, entonces $\{v_1, v_2, v_3\}$ es linealmente dependiente.
 - Si v_1, v_2, v_3 son vectores no nulos en \mathbb{R}^n tales que $v_3 \notin \langle v_1, v_2 \rangle$, entonces $\{v_1, v_2, v_3\}$ es linealmente independiente.
- Si S y T son subespacios de \mathbb{R}^3 tales que $\dim S = \dim T = 2$, entonces $S \cap T \neq \{0\}$.
 - Si S, T y W son subespacios de \mathbb{R}^4 tales que $\dim S = \dim T = \dim W = 2$ y $S \cap T = \{0\}$, entonces $S \cap W \neq \{0\}$ o $T \cap W \neq \{0\}$.
- Si $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y B es invertible, entonces $N(A.B) = N(A)$.
- Si $A \in \mathbb{R}^{13 \times 15}$, entonces $15 + \dim(N(A^t)) = 13 + \dim(N(A))$.
- Si A y B son matrices en $\mathbb{R}^{5 \times 5}$ tales que $\text{rg}(A) = \text{rg}(B) = 2$, entonces existe $x_0 \neq 0$ tal que $A.x_0 = 0$ y $B.x_0 = 0$ **simultáneamente**.