

PRÁCTICA 2

---

1. Sea  $\mathbb{V}$  un espacio vectorial y  $\phi : \mathbb{V} \times \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{R}$  bilineal. Se definen,

$$\begin{aligned} L_\phi & : \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{V}^* \quad \text{por} \quad L_\phi(v) = \phi(v, \cdot) \\ R_\phi & : \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{V}^* \quad \text{por} \quad R_\phi(v) = \phi(\cdot, v) \end{aligned}$$

- a) Probar que  $L_\phi$  y  $R_\phi$  son transformaciones lineales.  
¿Cuál es la relación entre ambas cuando  $\phi$  es simétrica?
- b) Dada  $\mathbf{B}$  base de  $\mathbb{V}$ , calcular  $\|L_\phi\|_{\mathbf{B}\mathbf{B}^*}$  y  $\|R_\phi\|_{\mathbf{B}\mathbf{B}^*}$  y verificar que una es la transpuesta de la otra.
- c) Dada  $\mathbf{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$ , base de  $\mathbb{V}$ , se define la matriz de  $\phi$  en la base  $\mathbf{B}$  por:

$$M_{\mathbf{B}} = (\phi(v_i, v_j))$$

(i) Mostrar que si  $\mathbf{B}'$  es otra base de  $\mathbb{V}$ , entonces:

$$M_{\mathbf{B}'}(\phi) = C(\mathbf{B}', \mathbf{B})^t \cdot M_{\mathbf{B}}(\phi) \cdot C(\mathbf{B}', \mathbf{B})$$

y deducir que :  $M_{\mathbf{B}}(\phi)$  es simétrica si y sólo si  $M_{\mathbf{B}'}(\phi)$  lo es.

- d) Verificar que  $\det(M_{\mathbf{B}}(\phi))$  y  $\det(M_{\mathbf{B}'}(\phi))$  tienen el mismo signo.
- e) Mostrar que :  $\phi$  es simétrica si y sólo si  $M_{\mathbf{B}}(\phi)$  lo es para toda base  $\mathbf{B}$ .
- f) ¿Existe  $\mathbf{B}$ , base de  $\mathbb{R}^2$ , tal que  $M_{\mathbf{B}}(\phi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  si  $\phi : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$  es la forma bilineal dada por

$$\phi(x, y) = x_1y_1 + 3x_2y_2 + x_1y_2 + x_2y_1?$$

- g) Verificar que si  $\phi$  es simétrica :  $\ker(\phi) = \ker(L_\phi) = \ker(R_\phi)$ .  
Deducir que :  $L_\phi$  es isomorfismo si y sólo si  $\ker(\phi) = 0$ .

h) Verificar que si  $\phi$  es simétrica :  $\|L_\phi\|_{\mathbf{B}\mathbf{B}'} = M_{\mathbf{B}}(\phi)$  para toda base  $\mathbf{B}$ .

2. Sea  $\phi$  una forma bilineal simétrica en  $\mathbb{V}$ . Probar la equivalencia de las siguientes afirmaciones:

- a)  $\ker(\phi) = 0$
- b) Para toda  $\varphi \in \mathbb{V}^*$  existe un único  $v \in \mathbb{V}$  tal que  $\varphi(x) = \phi(v, x)$  para todo  $x \in \mathbb{V}$ .

3. Sean

$$\begin{aligned} \mathcal{BS}(\mathbb{V}) & = \{\phi : \mathbb{V} \times \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{R} / \phi \text{ es bilineal y simétrica}\} \\ \mathcal{S}(n, \mathbb{R}) & = \{A \in \mathbb{R}^{n \times n} / A = A^t\} \end{aligned}$$

Probar que para cada base  $\mathbf{B}$  de  $\mathbb{V}$ , la aplicación  $M_{\mathbf{B}} : \mathcal{BS}(\mathbb{V}) \longrightarrow \mathcal{S}(n, \mathbb{R})$  dada por “ $\phi \mapsto M_{\mathbf{B}}(\phi) = \text{matriz de } \phi \text{ en } \mathbf{B}$ ” es un isomorfismo.

¿Cuál es la dimensión de  $\mathcal{BS}(\mathbb{V})$ ?

4. Sea  $\phi \in \mathcal{BS}(\mathbb{R}^{n \times 1})$ . Probar que existe una única  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , simétrica, tal que

$$\phi(x, y) = x^t A y$$

para todo  $x, y \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ .

5. Sea  $\phi : \mathbb{V} \times \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{R}$  una forma bilineal simétrica tal que, en una cierta base  $\mathbf{B}$  de  $\mathbb{V}$ , es

$$M_{\mathbf{B}}(\phi) = \begin{pmatrix} 1 & & & & & & & \\ & \ddots & & & & & & \\ & & \ddots & & & & & \\ & & & 1 & & & & \\ & & & & 0 & & & \\ & & & & & \ddots & & \\ & & & & & & n-k & \\ & & & & & & & 0 \end{pmatrix}$$

¿Es posible encontrar  $v \in \mathbb{V}$  tal que :  $v \notin \ker(\phi)$  y  $\phi(v, v) = 0$ ?

6. Hallar en cada caso el hiperplano polar  $H_v$  de  $v$  respecto de  $\phi$

a)  $\phi : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\phi(x, y) = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$ ,  $v = (1, 0)$

b)  $\phi : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\phi(x, y) = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 2 & -3 & 0 \\ -1 & 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$ ,  $v = (1, -2, 3)$

7. Para cada una de las siguientes formas bilineales simétricas, hallar la descomposición de  $\mathbb{V}$  en  $\mathbb{V}^+$ ,  $\mathbb{V}^-$  y  $\mathbb{V}^0$  y calcular el índice, el rango y la dimensión del núcleo

a)  $\phi : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\phi(x, y) = 3x_1y_1 - 2x_2y_1 - 2x_1y_2 + 3x_2y_2$

b)  $\phi : \mathbb{R}^4 \times \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\phi(x, y) = 2x_2y_1 + 3x_3y_1 + x_4y_1 + 2x_1y_3 - x_2y_2 + 5x_4y_2 + 3x_1y_3 + 4x_3y_3 - 5x_4y_3 + x_1y_4 + 5x_2y_4 - x_3y_4 - 3x_4y_4$

c)  $\phi : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\phi(x, y) = x_1y_1 + x_3y_1 - 3x_2y_2 + 3x_3y_2 + x_1y_3 + 3x_2y_3 - 2x_3y_3$

8. Sea  $\phi : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  dada por  $\phi(x, y) = x \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 5 & -1 \\ 3 & -1 & 0 \end{pmatrix} y^t$ . Hallar una base  $\mathbf{B} = \{v_i\}$  de  $\mathbb{R}^3$  tal que  $M_{\mathbf{B}}(\phi)$  sea diagonal y  $\phi(v_i, v_i) = \pm 1, 0$  para todo  $i$ .

9. Sea  $\phi \in \mathcal{BS}(\mathbb{R}^{2n+1})$  no degenerada y tal que  $\text{índ}(\phi)$  es impar. Probar que para toda base  $\mathbf{B}$  de  $\mathbb{R}^{2n+1}$  es  $\det(M_{\mathbf{B}}(\phi)) > 0$ .

10. **Desigualdad de Schwarz**

Sea  $\phi \in \mathcal{BS}(\mathbb{V})$  semidefinida y sea  $\psi$  su forma cuadrática asociada. Probar que

$$|\phi(x, y)|^2 \leq \psi(x)\psi(y)$$

para todo  $x, y \in \mathbb{V}$ .

11. Sean  $\mathbb{V}$ ,  $\mathbb{W}$  espacios vectoriales,  $f : \mathbb{V} \rightarrow \mathbb{W}$  lineal y  $\psi : \mathbb{W} \rightarrow \mathbb{R}$  una forma cuadrática. Sea  $\phi$  la forma bilineal asociada a  $\psi$ . Probar que

- a)  $\psi' : \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{R}$ , dada por  $\psi'(x) = \psi(f(x))$ , es una forma cuadrática.  
 b) Si  $\phi' : \mathbb{V} \times \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{R}$  es la forma bilineal asociada a  $\psi'$ , entonces  $\phi'(x, y) = \phi(f(x), f(y))$ .

12. Sea  $\mathbb{V}$  un espacio vectorial,  $\psi : \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{R}$  una forma cuadrática y  $\phi$  la forma bilineal asociada. Se definen:

$$\psi_A = \psi \circ \tau_A^{-1} \quad \text{y} \quad \phi_A = \phi \circ (\tau_A^{-1} \times \tau_A^{-1})$$

- a) Mostrar que  $\text{rg}(\psi_A) = \text{rg}(\psi)$  e  $\text{índ}(\psi_A) = \text{índ}(\psi)$   
 b) Mostrar que  $\ker(\phi_A) = A + \ker(\phi)$   
 c) Sea  $\mathbf{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$  una base adaptada a  $\psi$  y  $\mathbf{B}_A = \{v_1 + A, \dots, v_n + A\}$ . Mostrar que  $\mathbf{B}_A$  es una base adaptada a  $\psi_A$ .

13. Sea  $F : \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{R}$  una función cuadrática tal que, para un  $A \in \mathbb{V}$ , es

$$F(x) = \psi_A(x) + 2\varphi_A(x) + c_A$$

donde  $\psi_A : \mathbb{V}_A \longrightarrow \mathbb{R}$  es una forma cuadrática,  $\varphi_A \in \mathbb{V}_A^*$  y  $c_A \in \mathbb{R}$ . Si además, para  $B \in \mathbb{V}$ ,  $F$  se escribe en la forma

$$F(x) = \psi_B(x) + 2\varphi_B(x) + c_B$$

con  $\psi_B : \mathbb{V}_B \longrightarrow \mathbb{R}$  forma cuadrática,  $\varphi_B \in \mathbb{V}_B^*$  y  $c_B \in \mathbb{R}$ , probar que

$$\psi_B(x) = \psi_A(x - B) \quad \text{y} \quad \varphi_B(x) = \varphi_A(x - B) + \phi_A(B, x - B)$$

14. Sea  $F : \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{R}$  una función cuadrática. Verificar:

- a)  $a.F$  es una función cuadrática para todo  $a \in \mathbb{R}_{\neq 0}$   
 b)  $\text{rg}(a.F) = \text{rg}(F)$  para todo  $a \in \mathbb{R}_{\neq 0}$   
 c)  $\text{índ}(a.F) = \text{índ}(F)$  para todo  $a \in \mathbb{R}_{>0}$   
 d)  $\text{índ}(a.F) = \text{rg}(F) - \text{índ}(F)$  para todo  $a \in \mathbb{R}_{<0}$ .

15. Sean  $\varphi_1, \varphi_2 \in \mathbb{V}^*$  no nulas y  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ . Probar que

- a)  $F : \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{R}$ , dada por  $F(x) = (\varphi_1(x) + c_1)(\varphi_2(x) + c_2)$  es una función cuadrática.  
 b) para cada  $A \in \mathbb{V}$  existen  $\varphi'_1, \varphi'_2 \in \mathbb{V}_A^*$  no nulas y  $c'_1, c'_2 \in \mathbb{R}$  tales que la función cuadrática definida en a) se escribe:

$$F(x) = (\varphi'_1(x) + c'_1)(\varphi'_2(x) + c'_2)$$

16. Sea  $\phi : \mathbb{V} \times \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{R}$  una forma bilineal simétrica y  $f : \mathbb{W} \longrightarrow \mathbb{V}$  una transformación lineal.

- a) Probar que si  $\phi_f : \mathbb{W} \times \mathbb{W} \longrightarrow \mathbb{R}$  está dada por  $\phi_f(u, v) = \phi(f(u), f(v))$  entonces,  $f^{-1}(\ker(\phi)) \subset \ker(\phi_f)$ .
- b) Verificar que si  $f$  es isomorfismo, entonces  $\ker(\phi_f) = f^{-1}(\ker(\phi))$
- c) Mostrar que si  $f$  es isomorfismo, entonces  $M_B(\phi_f) = M_{f(B)}(\phi)$
- d) Mostrar que si  $\mathbb{W} = \mathbb{V}$  y  $f$  es isomorfismo, entonces

$$M_B(\phi_f) = \|f\|_B^t \cdot M_B(\phi) \cdot \|f\|_B$$

Deducir que  $\det(M_B(\phi_f))$  y  $\det(M_B(\phi))$  tienen el mismo signo.

- 17. a) Construir una forma bilineal simétrica  $\phi$  en  $\mathbb{R}^3$  tal que  $\dim \ker(\phi) = \text{índ}(\phi) = 1$  y encontrar bases de  $\mathbb{V}^+$ ,  $\mathbb{V}^-$  y  $\mathbb{V}^0$ .
- b) Construir una forma bilineal simétrica  $\phi$  en  $\mathbb{R}^3$  tal que  $\ker \phi = [(-2, 0, 1)]$ .
- c) En cada uno de los casos siguientes, encontrar –cuando sea posible– un isomorfismo  $f$  tal que  $\psi' = \psi_f$ 
  - (i)  $\psi(x) = -2x_1x_2 - x_2^2 - x_3^2$  ,  $\psi'(x) = -x_2^2 - x_3^2 - 2x_1x_2 - 2x_1x_3$
  - (ii)  $\psi(x) = 2x_1^2 - 3x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2$  ,  $\psi'(x) = 2x_1^2 + 3x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2$
- 18. Hallar una forma cuadrática en  $\mathbb{R}^4$  de rango 3, índice 2 y cuyo núcleo esté generado por  $(-1, 0, 1, 0)$ .
- 19. Sea  $\mathbb{S} \subset \mathbb{V}$  un subespacio no nulo y  $\phi$  una forma bilineal simétrica en  $\mathbb{V}$ .

- a) Probar que si  $\phi_{\mathbb{S}} = \phi|_{\mathbb{S} \times \mathbb{S}}$  es no degenerada, entonces  $\mathbb{S} \cap \ker \phi = 0$ .
- b) Encontrar dos subespacios  $\mathbb{S}_1, \mathbb{S}_2$  de  $\mathbb{R}^3$  –de dimensión máxima– con la propiedad que cada  $\phi_{\mathbb{S}_i}$  es no degenerada, siendo:

$$M_E(\phi) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- c) Probar que  $\mathbb{S}$  es un subespacio –de dimensión máxima– con la propiedad que  $\phi_{\mathbb{S}}$  es no degenerada si y sólo si  $\mathbb{V} = \mathbb{S} \oplus \ker \phi$ .
- 20. a) Encontrar una ecuación del hiperplano polar de  $(1, 0, -1)$  respecto de la forma bilineal  $\phi$  dada por

$$\phi(x, y) = 4x_1y_1 + x_2y_2 + 2x_1y_2 + 2x_2y_1 - 2x_1y_3 - 2x_3y_1 - x_2y_3 - x_3y_2$$

- b) Encontrar  $v \in \mathbb{R}^3$  tal que  $2x_1 + x_2 - x_3 = 0$  sea la ecuación del hiperplano polar de  $v$  respecto de la forma  $\phi$  dada en a).
- c) Encontrar una forma bilineal simétrica  $\phi$  en  $\mathbb{R}^3$  respecto de la cual  $x_1 + x_2 - x_3 = 0$  sea la ecuación del hiperplano polar de  $(0, 1, -1)$ .
- 21. Decidir si las siguientes funciones  $\psi : \mathbb{V} \longrightarrow \mathbb{R}$  son formas cuadráticas

- a)  $\mathbb{V} = \mathbb{R}^3$  ,  $\psi(x) = x_1^2 - 2x_1x_2 + 3$   
 b)  $\mathbb{V} = \mathbb{R}^2$  ,  $\psi(x) = x_2^2 - 2x_1x_2 + 3x_1$   
 c)  $\mathbb{V} = \mathbb{R}^4$  ,  $\psi(x) = x_1^2 - x_2^2 - x_1x_3$

En caso de serlo, hallar su matriz respecto de la base canónica.

**22.** Hallar en cada caso el cono asociado a la forma cuadrática

- a)  $\mathbb{V} = \mathbb{R}^3$  ,  $\psi(x) = x_1^2 + x_2^2 - x_3^2$   
 b)  $\mathbb{V} = \mathbb{R}^n$  ,  $\psi(x) = x_1^2$   
 c)  $\mathbb{V} = \mathbb{R}^3$  ,  $\psi(x) = x_1^2 - x_2^2$

¿En alguno de estos casos coincide con el núcleo de la forma bilineal asociada?

**23.** Sea  $\psi : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}$  una forma cuadrática tal que su cono es el conjunto

$$\mathcal{C} = \{x \in \mathbb{R}^3 / x_1 - 2x_2 = 0\}$$

- a) Hallar una base de  $\ker \phi$   
 b) Encontrar una  $\psi$  tal que  $\mathcal{C}_\psi = \mathcal{C}$ .