

Práctica 1

1. *Formulación variacional desde el punto de vista del Calculo Diferencial.* Sean  $X$  e  $Y$  espacios normados, y denotemos por  $\mathcal{L}(X, Y)$  el espacio de formas lineales continuas de  $X$  en  $Y$  con la norma usual. Sea  $\Omega$  un abierto de  $X$ , y  $F : \Omega \rightarrow Y$ . Decimos que  $F$  es derivable en un punto  $a \in \Omega$  si existe  $F'(a) \in \mathcal{L}(X, Y)$  tal que para todo  $h \in X$  para el cual  $a + h \in \Omega$  se tiene

$$F(a + h) = F(a) + F'(a)h + \|h\|\varepsilon(h),$$

donde la aplicación  $\varepsilon : X \rightarrow Y$  verifica  $\lim_{h \rightarrow 0} \varepsilon(h) = 0$ .

Si  $F$  es derivable en cada punto de  $\Omega$ , consideremos la aplicación derivada  $F' : \Omega \subset X \rightarrow \mathcal{L}(X, Y)$ . Si esta aplicación es derivable en el punto  $a \in \Omega$  entonces anotamos

$$F''(a) := (F')'(a) \in \mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, Y)),$$

y la llamamos derivada segunda de  $F$  en  $a$ . Siendo que el espacio  $L(X, \mathcal{L}(X, Y))$  puede identificarse con el espacio  $\mathcal{L}_2(X, Y)$  de aplicaciones bilineales continuas de  $X \times X \rightarrow Y$ , podemos escribir

$$F''(a)(h, k) := (F''(a)h)k.$$

Se deduce (pero no es directo) la siguiente Fórmula de Taylor para funciones dos veces derivables: Si  $F$  es derivable en  $\Omega$  (supuesto convexo, por ejemplo) y dos veces derivable en  $a$ , entonces

$$F(a+h) = F(a) + F'(a)h + \frac{1}{2}F''(a)(h, h) + \|h\|^2\varepsilon(h), \quad \text{con } \lim_{h \rightarrow 0} \varepsilon(h) = 0.$$

Si  $Y = \mathbb{R}$ , se tiene también la fórmula de Taylor-Maclaurin: Si  $F \in \mathcal{C}^1(\Omega)$  y es dos veces derivable en el segmento  $(a, a + h)$ , entonces

$$F(a + h) = F(a) + F'(a)h + \frac{1}{2}F''(a + th)(h, h),$$

para algún  $t \in (0, 1)$ .

(a) Deducir que

$$F'(a)h = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{F(a + th) - F(a)}{t}.$$

(b) Sea  $J : V \rightarrow \mathbb{R}$  con  $V$  espacio de Banach definida por

$$J(v) = \frac{1}{2}a(v, v) - f(v),$$

siendo  $a : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  y  $f : V \rightarrow \mathbb{R}$  formas bilineal y lineal, respectivamente, continuas. Calcular  $J'(u)$  y  $J''(u)$  para cada  $u \in V$ .

(c) Con la notación del item (a), sea  $U \subset V$  un conjunto convexo, y considerar el problema:

$$\text{hallar } u \in U \quad \text{tal que} \quad J(u) = \inf_{v \in U} J(v). \quad (1)$$

Mostrar que si  $u \in U$  es solución de (1) entonces

$$\forall v \in U \quad J'(u)(v - u) \geq 0. \quad (2)$$

Sugerencia. Si  $v = u + w$  notar que  $0 \leq J(u + tw) - J(u)$  para  $t \in [0, 1]$  y usar la definición de derivada primera.

(d) Con la notación del item anterior, suponer que  $a$  es  $V$ -elíptica, y mostrar que si  $u \in U$  verifica (2), entonces  $u$  es la única solución de (1). Sugerencia. Usar la fórmula de Taylor-Maclaurin de orden 2.

(e) Analizar la condición (2) en los casos en que  $U$  es un cono convexo con vértice en 0 o un subespacio. Verificar que se llega a las mismas conclusiones que en la teórica.

2. Demostrar las siguientes desigualdades de Poincare unidimensionales:

$$\begin{aligned} \|u\|_0 &\leq C\|u'\|_0, \quad \text{para toda } u \in H^1(0, 1) \text{ con } u(0) = 0, \\ \|u\|_0 &\leq C\|u'\|_0, \quad \text{para toda } u \in H^1(0, 1) \text{ con } \int_0^1 u = 0. \end{aligned}$$

3. Proponer formulaciones variacionales para los siguientes problemas unidimensionales. Decidir si corresponden a problemas de minimización. Probar existencia y unicidad de la solución. En todos los casos  $f \in L^2((0, 1))$ .

- (a)  $-u'' + u = f$  en  $(0, 1)$  con  $u(0) = u(1) = 0$ .
- (b)  $-u'' = f$  en  $(0, 1)$  con  $u(0) = u(1) = 0$ .
- (c)  $-u'' = f$  en  $(0, 1)$  con  $u(0) = 0$  y  $u'(1) = 0$ .
- (d)  $-u'' = f$  en  $(0, 1)$  con  $u'(0) = u'(1) = 0$  y  $\int_0^1 u = 0$ .
- (e)  $-u'' + bu' + cu = f$  en  $(0, 1)$  con  $u(0) = u(1) = 0$ .  $b$  y  $c$  son funciones suaves con  $c - \frac{1}{2}b' \geq \gamma > 0$  en  $(0, 1)$ .

4. Sea  $f(x) = |x|$  para  $x \in [0, 1]$ . Mostrar que  $f \in W^{1,p}(0, 1)$  para todo  $p \in [1, \infty]$ . Mostrar que la función de Heaviside no pertenece a ningún  $W^{1,p}(0, 1)$ .

5. Sea  $\alpha$  un multiíndice arbitrario, y sea  $f \in \mathcal{C}^{|\alpha|}(\Omega)$ . Mostrar que la derivada débil  $D_w^\alpha f$  coincide con la derivada en el sentido usual.
6. Sea  $\phi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$  con  $\int \phi = a \neq 0$ . Dada  $f \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^n)$  definimos para cada  $\varepsilon > 0$

$$f_\varepsilon(x) = \frac{1}{\varepsilon^n} \int f(y) \phi\left(\frac{x-y}{\varepsilon}\right) dy$$

- (a) Mostrar que  $f_\varepsilon \in \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}^n)$ .
- (b) Si  $f \in W^{k,p}(\mathbb{R}^n)$ , calcular las derivadas débiles de orden  $\leq k$  de  $f_\varepsilon$  (“derivando dentro de la integral”).
- (c) Mostrar que si  $f \in W^{k,p}(\mathbb{R}^n)$  entonces  $f_\varepsilon \rightarrow f$  en  $W^{k,p}(\mathbb{R}^n)$ . Concluir que  $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}^n)$  es denso en  $W^{k,p}(\mathbb{R}^n)$ .
7. Un dominio  $\Omega$  es estrellado respecto a un punto  $x \in \Omega$  si para cada  $y \in \Omega$  el segmento  $\overline{xy}$  está contenido en  $\Omega$ . Mostrar que si  $\Omega$  es estrellado respecto de un punto  $x$ , entonces  $\mathcal{C}^\infty(\overline{\Omega})$  es denso en  $W^{k,p}(\Omega)$  para  $1 \leq p < \infty$ . ¿Qué ocurre para  $p = \infty$ ? *Sugerencia.* Suponer que  $x = 0$  y mostrar que las dilataciones  $u_\rho(y) = u(\rho y)$ ,  $0 < \rho < 1$ , definidas para  $y \in \Omega$ , verifican  $u_\rho \rightarrow u$  en  $W^{k,p}(\Omega)$  si  $\rho \rightarrow 1$ . Ahora para cada  $\rho$ , hallar una sucesión aproximante  $u_{\rho,\varepsilon}$  regular tal que  $u_{\rho,\varepsilon} \rightarrow u_\rho$  si  $\varepsilon \rightarrow 0$ .
8. Dado el intervalo  $(a, b)$ , probar el siguiente caso particular de la desigualdad de Sobolev: existe  $C$  tal que para toda  $u \in W^{1,1}(a, b)$  se tiene

$$\|u\|_{L^\infty(a,b)} \leq C \|u\|_{W^{1,1}(a,b)}.$$

9. Dado el intervalo  $(a, b)$ , probar que las funciones en  $W^{1,1}(a, b)$  son continuas (es decir, tienen un representante continuo).
10. Sea  $\Omega$  abierto en  $\mathbb{R}^n$ . Mostrar que si  $f \in L^1_{loc}(\Omega)$  satisface  $\int_\Omega f \phi dx = 0$  para toda  $\phi \in \mathcal{D}(\Omega)$ , entonces  $f = 0$  en casi todo punto. *Ayuda.* Suponer que no y sea  $\epsilon > 0$  tal que  $A = \{x \in \Omega : f(x) > \epsilon\}$  (o lo mismo cambiando  $f$  por  $-f$ ) tiene medida positiva. Aproximar  $A$  en medida por una unión finita  $A_n = \bigcup B_j$  de bolas  $B_j$ , y denotar por  $\tilde{A}_n$  la unión de bolas  $\tilde{B}_j$  concéntricas con  $B_j$  y un poquito más chicas, que también aproxime en medida a  $A$ . Sean  $\phi_n \in \mathcal{D}(A_n)$  tales que  $0 \leq \phi_n \leq 1$  y  $\phi_n \geq \frac{1}{2}$  en  $\tilde{A}_n$ . Integrar  $f \phi_n$  para llegar a una contradicción.
11. Sea  $1 \leq p \leq \infty$  y  $\Omega = \{x \in \mathbb{R}^2 : \|x\| \leq 1\}$ . Probar que si  $u \in W^{1,p}(\Omega)$  entonces está bien definida su restricción a  $\partial\Omega$ , y que existe una constante  $C$  independiente de  $u$  tal que

$$\|u\|_{L^p(\partial\Omega)} \leq C \|u\|_{L^p(\Omega)}^{1-\frac{1}{p}} \|u\|_{W^{1,p}(\Omega)}^{\frac{1}{p}}.$$