

Práctica 3 (para entregar)

1. Condición de ángulo mínimo.

- (a) Sea  $K$  un triángulo que verifica una condición de regularidad con constante  $\sigma > 1$ . Mostrar que existe  $\theta_0 = \theta_0(\sigma)$  tal que el mínimo ángulo de  $K$  es mayor o igual que  $\theta_0$ . Observar que  $\theta_0 \rightarrow 0$  si  $\sigma \rightarrow \infty$ .
- (b) Recíprocamente, si los ángulos de un triángulo  $K$  son mayores o iguales a  $\theta_0$  ( $0 < \theta_0 \leq \frac{\pi}{3}$ ), entonces existe  $\sigma(\theta_0)$  tal que  $K$  es regular con constante  $\sigma$ . Observar que  $\sigma \rightarrow \infty$  si  $\theta_0 \rightarrow 0$ .

Se deduce de lo anterior que, dada una triangulación  $\mathcal{T}$  (compuesta de triángulos) de un dominio poligonal  $\Omega$ , una condición equivalente a la regularidad de  $K$  con constante  $\sigma$ , es la condición de ángulo mínimo: el mínimo ángulo de todo triángulo de  $\mathcal{T}$  es mayor o igual a  $\theta_0$ , donde  $\theta_0$  depende solo de  $\sigma$ .

2. (a) Sea  $\widehat{K}$  el triángulo de vértices  $(0, 0)$ ,  $(1, 0)$  y  $(0, 1)$ . Dado  $k \geq 1$ , considerar el elemento finito de Lagrange de orden  $k$ ,  $(\widehat{K}, \widehat{P}, \widehat{\Sigma})$ , donde  $\widehat{P} = \mathcal{P}_k(\widehat{K})$  y  $\widehat{\Sigma}$  es el conjunto de evaluaciones en los puntos de coordenadas baricéntricas  $(\frac{i}{k}, \frac{j}{k}, \frac{l}{k})$  con  $i + j + l = k$ . Sea  $I_{\widehat{K}}$  el operador de interpolación (de Lagrange) asociado con este elemento finito. Mostrar que si  $v \in H^{k+1}(\widehat{K})$  es tal que  $\frac{\partial v}{\partial x} \equiv 0$  (resp.  $\frac{\partial v}{\partial y} \equiv 0$ ), entonces  $\frac{\partial I_{\widehat{K}} v}{\partial x} \equiv 0$  (resp.  $\frac{\partial I_{\widehat{K}} v}{\partial y} \equiv 0$ ).
- (b) Usar el item (a) para mostrar que existe un operador  $\Phi : H^k(\widehat{K}) \rightarrow L^2(\widehat{K})$  tal que

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} I_{\widehat{K}} v &= \Phi \frac{\partial v}{\partial x} \quad \forall v \in H^{k+1}(\widehat{K}), \\ \Phi p &= p \quad \forall p \in P_{k-1}(\widehat{K}). \end{aligned}$$

- (c) Aplicar resultados dados en la teórica al operador  $\Phi$  para probar que existe una constante  $\widehat{C} = \widehat{C}(\widehat{K}, \widehat{P}, \widehat{\Sigma})$  tal que

$$\left\| \frac{\partial}{\partial x} (v - I_{\widehat{K}} v) \right\|_{L^2(\widehat{K})} \leq \widehat{C} \left\| \frac{\partial v}{\partial x} \right\|_{H^k(\widehat{K})}, \quad \forall v \in H^{k+1}(\widehat{K}).$$

- (d) Sea  $\widetilde{K}$  el triángulo de vértices  $(0, 0)$ ,  $(h_1, 0)$ ,  $(0, h_2)$  y considerar en  $\widetilde{K}$  el elemento finito de Lagrange de orden  $k$  (que es afín equivalente al definido en  $\widehat{K}$ ). Notar que la aplicación afín  $(\tilde{x}, \tilde{y}) = F(\hat{x}, \hat{y}) :=$

$(h_1\hat{x}, h_2\hat{y})$  aplica  $\hat{K}$  en  $\tilde{K}$ . Usar esta aplicación para obtener, a partir del ítem anterior, la desigualdad

$$\left\| \frac{\partial}{\partial x}(v - I_{\tilde{K}}v) \right\|_{L^2(\tilde{K})} \leq \hat{C}h^k \left\| \frac{\partial v}{\partial x} \right\|_{H^k(\tilde{K})}, \quad \forall v \in H^{k+1}(\tilde{K}).$$

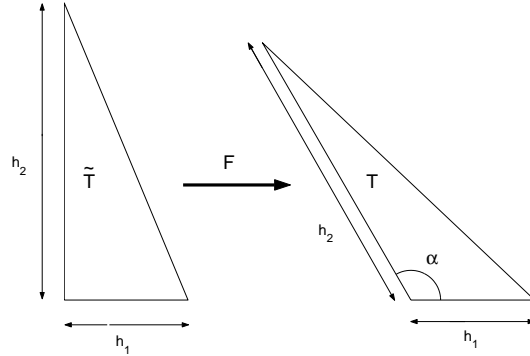
donde  $h = \max(h_1, h_2)$ . La constante  $\hat{C}$  puede diferir de las anteriores, pero sigue dependiendo solo del elemento de referencia  $\hat{K}$ .

Una desigualdad análoga se obtiene para la derivada respecto de  $y$ .

- (e) Sea ahora  $K$  un triángulo, con ángulo máximo  $\alpha$  y con los lados adyacentes a este ángulo dados por  $h_1\xi_1$  y  $h_2\xi_2$ , con  $\xi_1$  y  $\xi_2$  vectores unitarios. Consideramos en  $K$  el elemento de Lagrange de orden  $k$  que es afín equivalente al del ítem (d) (y también al del ítem (a)), y sea  $I_K$  el operador de Lagrange asociado. Escribir, como se muestra en la figura, una transformación afín, que aplique el triángulo  $\tilde{K}$  sobre  $K$ . Deducir, a partir del ítem anterior, que para  $i = 1, 2$

$$\left\| \frac{\partial}{\partial \xi_i}(v - I_Kv) \right\|_{L^2(K)} \leq \hat{C}h^k \|v\|_{H^{k+1}(K)}, \quad \forall v \in H^{k+1}(K).$$

donde  $h = \max(h_1, h_2)$ . La constante  $\hat{C}$  puede diferir de las anteriores, pero sigue dependiendo solo del elemento de referencia  $\hat{K}$ .



- (f) Si  $B$  es la matriz cuyas columnas son los vectores  $\xi_1$  y  $\xi_2$ , notar que  $\|B^{-1}\| \leq C \frac{1}{\sin \alpha}$  con  $C$  dependiendo solo de la norma matricial que se está considerando. Deducir entonces que

$$\|\nabla(v - I_Kv)\|_{L^2(K)} \leq \frac{\hat{C}}{\sin \alpha} h^k \|v\|_{H^{k+1}(K)}, \quad \forall v \in H^{k+1}(K).$$

- (g) Sea  $\mathcal{T}$  una triangulación (hecha de triángulos) de un dominio poligonal  $\Omega$  que satisface una condición de ángulo máximo: el máximo ángulo de todo triángulo de  $\mathcal{T}$  es menor o igual que  $\alpha$ . Sea  $u \in$

$H^{k+1}(\Omega)$ , y suponer que  $H^{k+1}(\Omega) \hookrightarrow C^0(\Omega)$ . Sea  $I_{\mathcal{T}}$  el operador de Lagrange global de orden  $k$ . Demostrar que existe una constante  $C$  que depende solo de  $k$  y de  $\alpha$  tal que

$$\|v - I_{\mathcal{T}}v\|_{H^1(\Omega)} \leq Ch^k \|v\|_{H^{k+1}(\Omega)}, \quad \forall v \in H^{k+1}(\Omega).$$

donde  $h = \max\{\text{diam } K : K \in \mathcal{T}\}$ . *Observación.* La acotación de  $\|v - I_{\mathcal{T}}v\|_{H^1(\Omega)}$  sigue de los items anteriores. ¿Cómo se obtiene la acotación en norma  $L^2(\Omega)$ ?

- (h) Mostrar (puede ser con un ejemplo) que la restricción sobre las triangulaciones dada por condición de ángulo máximo es más débil que la dada por la condición de ángulo mínimo.